

福建省首届交通行业（港口）职业技能 大赛

起重装卸机械操作工理论题库

2023年9月

一、单选题（共555题）

1. 职业道德的最基本要求是(B)，为社会主义建设服务。
A. 奉献社会 B. 忠于职守 C. 一心为公 D. 勤政爱民
2. (B)是社会主义职业道德最基本、最起码、最普通的要求。
A. 诚实守信 B. 爱岗敬业 C. 服务群众 D. 奉献社会
3. 社会主义市场经济条件下的诚信，(C)。
A. 只是一种法律规范 B. 只是一种道德规范
C. 既是法律规范，又是道德规范 D. 既不是法律规范，也不是道德规范
4. 港口的专业化生产是(A)产物。
A. 社会化大生产的 B. 多种货物种类的
C. GDP 增长需要的 D. 经营种类单一的
5. 从业人员通过职业道德的学习和实践，产生职业道德的意识、(A)、理想、信念，形成良好的职业道德品质。
A. 觉悟 B. 思想 C. 意念 D. 想法
6. 随着现代社会分工的发展和专业化程度的增强，市场竞争日趋激烈。整个社会对从业人员职业观念、(B)、职业技能、职业纪律和职业作风的要求越来越高。
A. 职业理想 B. 职业态度 C. 职业理念 D. 职业想法
7. 事故处理的四不放过是指(B)未查清不放过、责任人员未处理不放过、整改措施未落实不放过、有关人员未受到教育不放过。
A. 事故调查 B. 事故原因 C. 事故过程 D. 事故定性
8. 对新上岗的所有职工必须进行安全生产的(C)，生产一线员工经考试合格后，才能准许上岗操作。
A. 一级教育 B. 二级教育 C. 三级教育 D. 公司教育
9. 下列哪个不属于厨余垃圾(D)。
A. 过期食品 B. 鱼刺 C. 花生壳 D. 贝壳类
10. 根据《工业企业厂界环境噪音排放标准》，厂界排放噪音的限值是(B)分贝。
A. 65 B. 70 C. 75 D. 80
11. 噪声控制技术采用声源控制方法，下列方法哪一项是正确的(C)。
A. 隔声降噪 B. 减振降噪
C. 采用低噪声的设备和工艺 D. 消声降噪
12. 《中华人民共和国节约能源法》提出节约能源是我国的基本国策，国家实施(D)的能源发展战略。
A. 开发为主，合理利用 B. 开发与节约并举，把开发放在首位
C. 利用为主，加强开发 D. 节约与开发并举，把节约放在首位
13. 《中华人民共和国节约能源法》所称能源，是指(A)和电力、热力以及其它直接或者通过加工、转换而取得有用能的各种资源。
A. 煤炭、石油、天然气、生物质能 B. 太阳能、风能
C. 煤炭、水电、核能 D. 可再生能源和新能源
14. 风险是指发生危险事件或有害暴露的(A)，与随之引发的人身伤害或健康损害的严重性的组合。

-
- A. 可能性 B. 后果 C. 严重性 D. 情况
15. 劳动者被诊断患有职业病，但用人单位没有依法参加工伤保险的，其医疗和生活保障由该（ C ）承担。
A. 工会组织 B. 劳动社保部门 C. 用人单位 D. 国家人力资源部
16. 危险源辨识的含义是：（ A ）、确定危险源的特性。
A. 识别危险源的存在 B. 评估风险大小
C. 确定风险是否可容许的过程 D. 以上全是
17. 火场逃生的原则是：（ B ）。
A. 抢救国家财产为上 B. 安全撤离、救助结合
C. 先带上日后生活必需钱财要紧 D. 逃命要紧
18. 依据《安全生产法》的规定，生产经营单位必须对安全设备进行（ C ）维护、保养。
A. 定期 B. 周期性 C. 经常性 D. 一次性
19. 根据国家规定，凡在坠落高度离基准面（ A ）以上有可能坠落的高处进行的作业，均称为高处作业。
A. 2m B. 3m C. 4m D. 5m
20. 有关废弃物的处理，需要由有相应资质的单位实施的是（ D ）。
A. 厨房油污分离设施分离出来的油脂 B. 设备维修、保养产生的废弃矿物油
C. 废旧铅酸电池 D. 以上均是
21. 装配图中断面厚度小于（ B ）mm时，允许以涂黑来代替剖面线。
A. 1 B. 2 C. 3 D. 4
22. （ D ）是基本偏差为一定的轴的公差带，与不同基本偏差的孔的公差带形成各种配合的一种制度。
A. 基孔制 B. 基准制 C. 基准轴 D. 基轴制
23. 滚动轴承的内圈用轴肩定位时，轴肩高度必须（ B ）内圈厚度。
A. 大于 B. 小于 C. 等于 D. 高于
24. 无论是外螺纹还是内螺纹，在剖视图中的剖面线都应画（ C ）。
A. 虚线 B. 点画线 C. 粗线 D. 细线
25. 在装配图中，当剖切平面通过螺杆的轴线时，对于螺柱按（ B ）绘制。
A. 剖切 B. 未剖切 C. 放大 D. 缩小
26. 一对标准齿轮互相啮合时，两齿轮的分度圆应（ B ）。
A. 相交 B. 相切 C. 重合 D. 交错
27. 在装配图中，楔键与槽的顶面、底面接触，应画（ A ）条线。
A. 一 B. 两 C. 三 D. 四
28. （ C ）机器或部件的最大外形轮廓尺寸，即总长、总宽、总高尺寸。
A. 安装尺寸 B. 配合尺寸 C. 外形尺寸 D. 相对位置尺寸
29. 如果实心件上有些结构和装配关系需要表达，可采用（ A ）加以表达，如配合中的键。
A. 局部剖视图 B. 向视图 C. 斜视图 D. 局部放大图
30. 齿轮啮合的画法：一个齿轮的齿顶线与另一个齿轮的齿根线之间有（ A ）mm的间隙。
A. 0.25 B. 0.5 C. 0.75 D. 1
31. 在装配图中，当需要表示与本装配体有装配关系，但又不属于本装配体的其他零件或部件时，可采用（ B ）画出该零件的轮廓。

-
- A. 点画线 B. 双点画线 C. 虚线 D. 波浪线
32. 基孔制的孔称为基准孔，其基本偏差代号为（ C ）。
- A. G B. P C. H D. J
33. 在装配图中，当剖切平面通过螺杆的轴线时，对于螺母及垫圈等均按（ B ）绘制。
- A. 剖切 B. 未剖切 C. 放大 D. 缩小
34. 在垂直于螺纹轴线投影面的视图中，外螺纹的小径用（ C ）画出。
- A. 虚线 B. 点画线 C. 细实线 D. 粗实线
35. 在制造相互配合的零件时，使其中一种零件作为基准件，其基本偏差固定，通过改变另一零件的（ B ）来获得各种不同性质配合的制度称为配合制。
- A. 上偏差 B. 基本偏差 C. 下偏差 D. 公差
36. 在装配图中，为了表示运动零件的运动范围或极限位置，可采用（ C ）绘制出零件极限位置上的外形图。
- A. 波浪线 B. 折断线 C. 双点画线 D. 虚线
37. 在装配图的某一视图中，若要表达某些被一个或几个零件遮挡的装配关系或其他零件，可假想拆去一个或几个遮挡零件，只画出所表达部分的视图，这种画法称为（ C ）。
- A. 局部视图 B. 假想视图 C. 拆卸画法 D. 展开画法
38. 配合尺寸是指零件之间配合性质的尺寸，例如：尺寸（ B ）。
- A. $\Phi 60H8$ B. $\Phi 60H8/k7$ C. $\Phi 60k7$ D. $\Phi 60(H8)$
39. （ C ）是用文字或符号说明装配体的性能、装配、调试、使用等方面的要求。
- A. 一组视图 B. 必要尺寸 C. 技术要求 D. 标题栏
40. 同一零件在各剖视图中剖面线方向应（ C ）。
- A. 相反 B. 随意 C. 相同 D. 呈90°夹角
41. 以下选项中的（ D ）属于最普遍应用的电磁换向阀。
- A. 二位二通 B. 一位一通 C. 二位三通 D. 二位四通
42. 常用的调速回路不包括（ B ）。
- A. 节流调速回路 B. 变截面调速回路 C. 容积调速回路 D. 容积节流调速回路
43. 节流阀串联在（ D ），用它来控制进入液压缸的流量从而达到调速的目的，称为旁油路节流调速回路。
- A. 泵和缸之间 B. 控制油路上 C. 执行元件的回油路上 D. 旁路上
44. 关于进油路调速回路，下列说法错误的是（ D ）。
- A. 在进油节流调速回路中，液压缸的运动速度与节流阀通流面积成正比
B. 调节节流阀通流面积可实现无级调速
C. 液压缸速度还与负载 F 有关
D. 节流阀的前后压差会因载荷 F 的增加而增加
45. 关于回油路调速回路，下列说法正确的是（ A ）。
- A. 液压缸的运动速度与节流阀通流面积成反比
B. 泵的供油压力也由溢流阀调定
C. 溢流阀起溢流、稳压和调压作用
D. 液压缸的运动速度与负载 F 成反比
46. 当系统中执行元件短时间工作时，常使液压泵在很小的功率下作空运转的液压回路称为（ D ）。

-
- A. 调速回路 B. 同步回路 C. 顺序回路 D. 卸荷回路
47. 液压系统的最大工作压力为 10MPa，安全阀的调定压力应（ C ）。
- A. 等于 10MPa B. 小于 10MPa C. 大于 10MPa D. 大于 20MPa
48. 下列说法不属于柱塞泵特点的是（ A ）。
- A. 结构简单 B. 泄漏小 C. 容积效率高 D. 可以在高压下工作
49. 考虑到泵的自吸性能，吸油滤油器多为（ A ）。
- A. 粗过滤器 B. 普通常过滤器 C. 精过滤器 D. 特精过滤器
50. 节流调速回路不包括（ B ）。
- A. 进油路节流调速回路 B. 控制路节流调速回路
C. 回油路节流调速回路 D. 旁路节流调速回路
51. 进油路节流调速回路的缺点包括（ D ）。
- A. 油液通过节流阀时的溢流功率损失、油液通过溢流阀时的节流功率损失、低效率导致温升和泄漏增加
B. 油液通过节流阀时的溢流功率损失、低效率导致温升和泄漏增加、回路功率越大，问题越严重
C. 油液通过溢流阀时的节流功率损失、低效率导致温升和泄漏增加、回路功率越大，问题越严重
D. 油液通过节流阀时的节流功率损失、油液通过溢流阀时的溢流功率损失、低效率导致温升和泄漏增加，回路功率越大，问题越严重
52. 对比进油路节流调速回路与回油路节流调速回路，下列说法正确的是（ D ）。
- A. 回油路节流调速回路不能承受一定的负值负载
B. 进油路节流调速回路运动平稳性好
C. 回油路节流调速回路的油液发热会使缸的内外泄漏增加
D. 回油路节流调速回路重新启动时背压不能立即建立，会引起瞬间工作机构的前冲现象
53. 为了防止立式液压缸与垂直运动的工作部件由于自重而自行下落造成事故或冲击，可以在立式液压缸下行时的回路上设置适当的阻力，产生一定的背压，以阻止其下降或使其平稳地下降，这种回路即为（ D ）。
- A. 调速回路 B. 同步回路 C. 顺序回路 D. 平衡回路
54. 下列不属于常见卸荷方式的有（ B ）。
- A. 液压缸卸荷、液压泵卸荷
B. 液压阀卸荷、液压管路卸荷
C. 液压泵卸荷、液压阀卸荷、液压管路卸荷
D. 液压缸卸荷、液压泵卸荷、液压阀卸荷
55. 压力控制阀用来控制液压系统中的油液压力，它不包括（ D ）。
- A. 顺序阀 B. 卸荷阀 C. 溢流阀 D. 节流阀
56. （ C ）的作用是使油箱与大气相通，保证泵的自吸能力，滤除空气中的灰尘杂质，有时兼作加油口。
- A. 滤油器 B. 单向阀 C. 空气滤清器 D. 吸油管
57. 下列关于差动连接快速运动回路的说法错误的是（ B ）。
- A. 在不增加泵流量的前提下增加了供给无杆腔的油液量
B. 差动过程中活塞杆受力平衡

-
- C. 回路比较简单，也比较经济
D. 液压缸的速度加快有限
58. 下列可以使用远程半自动化作业的集装箱有（ C ）。
A. 超限箱 B. 储罐柜 C. 45 尺集装箱 D. 以上都是
59. 关于旁油路调速回路，下列说法错误的是（ B ）。
A. 调节旁路上的节流阀的通流面积，可以调节液压缸的运动速度
B. 液压缸的运动速度与节流阀通流面积成正比
C. 溢流阀作安全阀用，常态时关闭，过载时打开
D. 液压缸的运动速度与负载 F 成反比
60. 下列关于泵—马达式容积调速回路的说法错误的是（ A ）。
A. 液压马达的转速与泵的排量成反比
B. 液压马达可以获得较低的工作速度，调速范围较宽
C. 这种调速为恒转矩调速
D. 输出功率是随液压泵排量的改变呈线性变化
61. 控制阀根据功能分类，不包括（ A ）。
A. 速度控制阀 B. 方向控制阀 C. 压力控制阀 D. 流量控制阀
62. 能作为锁紧用的中位机能是（ C ）。
A. M 型机能 B. P 型机能 C. O 型机能 D. H 型机能
63. 下列结构原理与其他三个阀门不同的是一（ C ）。
A. 溢流阀 B. 卸荷阀 C. 减压阀 D. 顺序阀
64. 桥吊远程操控作业时，集卡还未到达指定车道，吊具应（ A ）。
A. 空吊位于联系梁上方 B. 吊箱位于联系梁上方
C. 空吊位于联系梁下方 D. 吊箱位于联系梁下方
65. 进油路节流调速回路的缺点不包括（ D ）。
A. 油液通过节流阀时的节流功率损失
B. 油液通过溢流阀时的溢流功率损失
C. 低效率导致温升和泄漏增加
D. 回路功率越小，问题越严重
66. 对比进油路与回油路节流调速回路，下列说法错误的是（ D ）。
A. 回油路节流调速回路能承受一定的负值负载
B. 回油路节流调速回路运动平稳性好
C. 进油路节流调速回路的油液发热会使缸的内外泄漏增加
D. 回油路节流调速回路中重新启动时背压能立即建立，会引起瞬间工作机构的前冲现象
67. 下列属于常见卸荷方式的是（ A ）。
A. 液压缸卸荷 B. 液压马达卸荷 C. 液压阀卸荷 D. 液压管路卸荷
68. 下列结构原理相同的是（ D ）。
A. 溢流阀、卸荷阀 B. 溢流阀、减压阀
C. 卸荷阀、减压阀 D. 溢流阀、卸荷阀、顺序阀
69. 活塞与活塞杆的连接形式不包括（ B ）。
A. 螺纹连接 B. 法兰式连接 C. 半环连接 D. 整体式结构
70. 液压传动系统混入空气后不会引起（ B ）。

- A. 系统工作不稳定 B. 泄漏 C. 振动 D. 爬行
71. 下列说法不属于常用调速回路的是 (A)。
A. 平衡回路 B. 节流调速回路 C. 容积调速回路 D. 容积节流调速回路
72. 摆动式液压缸的结构特点包括 (C)。
A. 可用于低压系统中 B. 结构紧凑 C. 输出转矩小 D. 密封困难
73. 下列四类液压泵分别为 (D)。
- | | | | |
|--|--|--|--|
| | | | |
|--|--|--|--|
- A. 单向变量泵、双向变量泵、单向定量泵、双向定量泵
B. 双向变量泵、单向变量泵、双向定量泵、单向定量泵
C. 双向定量泵、单向定量泵、双向定量泵、单向定量泵
D. 单向定量泵、双向定量泵、单向变量泵、双向变量泵
74. 下列四类液压马达分别为 (D)。
- | | | | |
|--|--|--|--|
| | | | |
|--|--|--|--|
- A. 单向变量马达、双向变量马达、单向定量马达、双向定量马达
B. 双向变量马达、单向变量马达、双向定量马达、单向定量马达
C. 双向定量马达、单向定量马达、双向定量马达、单向定量马达
D. 单向定量马达、双向定量马达、单向变量马达、双向变量马达
75. (C)属于压力控制阀。
A. 二位四通换向阀 B. 单向阀 C. 溢流阀 D. 节流阀
76. 液压马达属于 (B)部分。
A. 动力 B. 执行 C. 控制 D. 辅助
77. 顺序阀属于 (C)部分。
A. 动力 B. 执行 C. 控制 D. 辅助
78. 调压回路一般都由 (B)组成。
A. 单向阀 B. 溢流阀 C. 节流阀 D. 换向阀
79. 液压传动装置当中，动力元件和 (D)为能量转换装置。
A. 传递元件 B. 辅助元件 C. 控制元件 D. 执行元件
80. 液压泵把 (D)输入的机械能转换成液压油的压力能。
A. 油箱 B. 油路 C. 蓄能器 D. 电动机
81. (B)用了负反馈获取偏差信号，利用偏差产生控制作用去克服偏差，这种控制原理称为反馈控制原理。
A. 开环控制系统 B. 闭环控制系统 C. 恒值控制系统 D. 随动控制系统
82. 控制系统按照是否设有反馈环节，可以分为 (C)和闭环控制系统。

- A. 反馈控制系统 B. 恒值控制系统 C. 开环控制系统 D. 随动控制系统

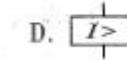
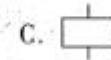
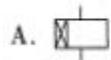
83. 在电气控制中，利用复合按钮的触点实现联锁控制称为（ B ）。

- A. 电气联锁 B. 机械联锁 C. 物理联锁 D. 触点联锁

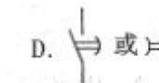
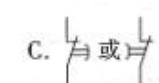
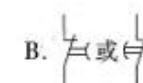
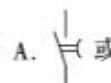
84. 在电气图的项目代号中，表示高层代号段的前缀符号是（ A ）。

- A. “=” B. “—” C. “+” D. “：“

85. 以下电气符号中，表示通电延时线圈的符号是（ A ）。



86. 以下电气符号中，表示延时闭合的常闭触点的符号是（ C ）。



87. 在控制系统中，作用于系统的激励信号定义为（ A ）。

- A. 输入信号 B. 输出信号 C. 反馈信号 D. 控制信号

88. （ C ）指系统输出量的实际值与期望值之差。

- A. 反馈信号 B. 输入信号 C. 误差信号 D. 控制信号

89. 在控制系统设计时，若输入量和输出量之间的关系固定，且内部参数和外部负载等扰动因素不大时，应尽量采用（ B ）。

- A. 闭环控制系统 B. 开环控制系统 C. 反馈控制系统 D. 自动控制系统

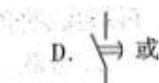
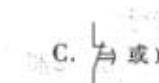
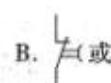
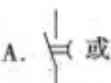
90. 正、反转控制电路必须保证正转、反转接触器不能同时动作。在同一时间内，两个接触器只允许一个通电工作的控制作用，称为（ C ）。

- A. 自锁 B. 保护 C. 联锁 D. 锁定

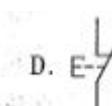
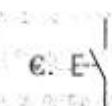
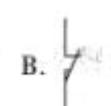
91. PLC 梯形图中的继电器、定时器、计数器是（ B ）。

- A. 物理器件 B. 存储器中的存储位 C. 数字器件 D. 逻辑器件

92. 以下电气符号，表示延时闭合的常开触点的符号是（ A ）。



93. 以下电气符号中，表示常开按钮的符号是（ C ）。



94. 系统是由（ B ）和自动控制装置按一定方式连接起来的，以完成某种自动控制任务的有机整体。

- A. 输入信号 B. 被控对象 C. 输出信号 D. 反馈信号

95. （ A ）是指参考输入与主反馈信号之差。

- A. 偏差信号 B. 输出信号 C. 误差信号 D. 控制信号

96. 由于在闭环控制系统中采用了（ C ），因而被控制量对于外部或内部扰动所引起的误差能够自动调节，这是闭环控制的突出优点。

- A. 正反馈 B. 补偿 C. 负反馈 D. 回馈

97. 在自动控制系统中，（ A ）可以消除系统输出量的误差，能实现无静差控制。

- A. 积分控制 B. 微分控制 C. 比例控制 D. 比例积分控制
98. 以下能够起到过载保护的器件是 (B) 。

- A. 接触器 B. 热继电器 C. 熔断器 D. 时间继电器
99. PLC 的输出有 (C) 、晶体管输出、晶闸管输出三种形式。
A. 接触器输出 B. 三极管输出 C. 继电器输出 D. 二极管输出

100. 以下电气符号中，表示断电延时线圈的符号是 (B) 。



101. 限位开关或传感器可在过载瞬间输出 (D) V 的直流电流信号，用于启动报警装置，亦可用于瞬间关闭驱动机。
A. 55 B. 60 C. 80 D. 24

102. 在控制系统中，被控对象中需要控制的物理量定义为系统的 (B) 。
A. 输入信号 B. 输出信号 C. 反馈信号 D. 控制信号

103. 在自动控制系统中，妨碍控制量对被控量进行正常控制的所有因素称为 (B) 。
A. 干扰量 B. 扰动量 C. 操纵量 D. 反馈量

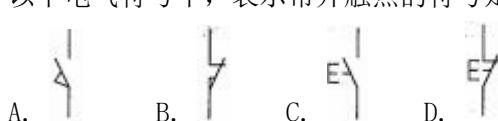
104. 闭环控制系统中信号由输入量流至输出量的通道称为 (B) 。
A. 负向通道 B. 正向通道 C. 反馈通道 D. 控制信号

105. 电气图符号包含 (C) 和文字符号两种。
A. 电气符号 B. 系统符号 C. 图形符号 D. 示意符号

106. 在电气控制中，利用接触器的触点实现联锁控制称为 (A) 。
A. 电气联锁 B. 机械联锁 C. 物理联锁 D. 触点联锁

107. PLC 常用的编程语言有四种，即 (B) 、指令语句表编程语言、控制系统流程图编程语言以及高级语言。
A. C 语言 B. 梯形图编程语言 C. 汇编语言 D. VB 语言

108. 以下电气符号中，表示常开触点的符号是 (A) 。



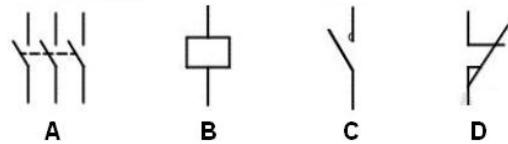
109. PLC 的输出有 (C) 、晶体管输出、晶闸管输出三种形式。
A. 接触器输出 B. 三极管输出 C. 继电器输出 D. 二极管输出

110. 在电气图的项目代号中，表示种类代号段前缀符号的是 (B) 。
A. “=” B. “-” C. “+” D. “：“

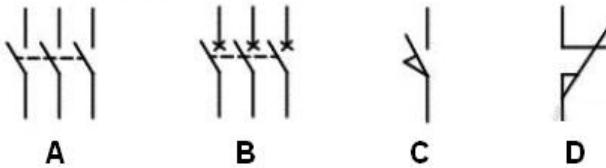
111. 在电气图的项目代号中，表示位置代号段的前缀符号是 (C) 。
A. “=” B. “-” C. “+” D. “：“

112. 在电气图的项目代号中，表示端子代号段的前缀符号是 (D) 。
A. “=” B. “-” C. “+” D. “：“

113. 以下哪个是线圈的电气符号 (B) 。



114. 以下电气符号中，表示一般三级电源开关的是（ A ）。



115. 以下不属于无源元件的是（ D ）。

- A. 电阻器
- B. 电容器
- C. 电感器
- D. 继电器

116. 起重机上便携式照明电源电压不应超过（ B ）。

- A. 24V
- B. 36V
- C. 110V
- D. 220V

117. 通过正、反转接触器改变（A）电路绕组的电源相序，来实现电动机正、反转及起重机工作机构的正反向运行。

- A. 定子
- B. 转子
- C. 主回路
- D. 控制回路

118. 起重机上固定照明装置的电源电压不应超过（ A ）。

- A. 220V
- B. 36V
- C. 24V
- D. 380V

119. 在 380V、50Hz 三相四线制供电系统中，线电压的值是（ C ）。

- A. 220V
- B. 110V
- C. 380V
- D. 50V

120. 在 380V、50Hz 三相四线制供电系统中，相电压的值是（ A ）。

- A. 220V
- B. 110V
- C. 380V
- D. 50V

121. 几个不等值的电阻并联，每个电阻上的电压的相互关系是（ C ）。

- A. 阻值大的电压大
- B. 阻值小的电压大
- C. 相等
- D. 无法确定

122. 几个不等值的电阻并联，每个电阻上的电流的相互关系是（ B ）。

- A. 阻值大的电流大
- B. 阻值小的电流大
- C. 相等
- D. 无法确定

123. (D)是用来驱动起重电动机工作的电路。

- A. 信号电路
- B. 控制电路
- C. 保护电路
- D. 主电路

124. 精密测量低电阻值时，应选用（ D ）。

- A. 万用表
- B. 兆欧表
- C. 单臂电桥
- D. 双臂电桥

125. (C)——与指令，用于常开触点接点的串联，完成逻辑“与”运算。

- A. OR
- B. NOT
- C. AND
- D. STR

126. (B)——或指令，用于常开触点接点的并联，完成逻辑“或”运算。

- A. NOT
- B. OR
- C. STR
- D. AND

127. 漏电保护器灵敏度（ A ），会造成漏电保护器因线路或电气设备在正常微小的漏电下而误动作，使电源切断。

- A. 过高
- B. 过低
- C. 一般
- D. 以上都不对

128. 起重机电气部分通常使用（ B ）测量绝缘电阻。

- A. 电桥
- B. 兆欧表
- C. 万用表
- D. 电压表

129. 正弦交流电的三要素不包括（ D ）。

- A. 最大值
- B. 角频率
- C. 初相角
- D. 最小值

130. 直流电动机旋转方向的判断法则为（ A ）。

- A. 左手定则
- B. 右手定则
- C. 双手定则
- D. 安全法则

131. 下列不属于影响钢丝绳使用寿命的主要因素的是（ D ）。

- A. 钢丝绳磨损严重
- B. 钢丝绳疲劳破坏
- C. 钢丝绳锈蚀严重
- D. 钢丝绳刷漆

-
132. 钢丝绳一般在露天使用，日晒雨淋会使钢丝绳（ A ），尤其是在有害气体与恶劣环境下使用的钢丝绳，造成的损伤就更严重。
A. 腐蚀 B. 变长 C. 变重 D. 温度升高
133. 下列对防止钢丝绳锈蚀损伤的描述错误的是（ D ）。
A. 对于经常处于运动状态的钢丝绳涂油是必不可少的
B. 一根钢丝绳最初的含油量只能维持使用寿命的 40%，其后如不加油则断丝将急剧增加
C. 对使用环境恶劣、相对运动较少的钢丝绳可选择镀锌、镀铝等特种钢丝绳
D. 可以使用硫酸或盐酸去除钢丝绳表面的铁锈
134. 胶合是指一个表面的金属（ A ）到另一个表面的现象。
A. 黏附 B. 放大 C. 缩小 D. 扩大
135. （ B ）绳槽就像螺栓的螺纹线，有助于引导钢丝绳整齐地卷绕在卷筒上。
A. 直线式 B. 螺旋式 C. 直角式 D. 抛物线式
136. 下列不属于联轴器常见故障的是（ D ）。
A. 联轴器齿面磨损严重 B. 联轴器发生断齿现象
C. 联轴器对口螺栓折断 D. 联轴器漆皮掉落
137. 滚珠式限力矩联轴器内置精密（ C ），可以过载瞬间使主、被动传动脱开。
A. 干式摩擦片 B. 温控机构 C. 滚珠机构 D. 同步传动器
138. 同步传动器顾名思义，就是输出与输入（ D ）。
A. 平行 B. 温差 C. 变速 D. 同步
139. 液压推杆制动器是靠推杆中的（ C ）带动叶片轮旋转，使油液产生向上的推力。
A. 减速器 B. 变频机 C. 电动机 D. 压力机
140. 轮齿的断裂有两种形式：一种是（ C ）破坏，另一种是齿的弯曲疲劳断裂。
A. 长度 B. 温度 C. 强度 D. 宽度
141. 当齿轮点蚀的面积超过齿全部工作面积的（ D ），应更换新齿轮。
A. 60% B. 50% C. 40% D. 30%
142. 下列不符合液力耦合器发热原因的是（ C ）。
A. 箱体存油过多或过少 B. 油泵转子损坏
C. 耦合器没有安全防护罩 D. 油泵吸油滤芯堵塞
143. 下列关于造成轴承疲劳的原因的描述错误的是（ B ）。
A. 轴承过载，使承载区的油膜破裂，局部产生应力集中或局部接触形成裂纹，裂纹扩展后即产生疲劳破坏
B. 轴承异常磨损
C. 轴承工作时的摩擦和咬结
D. 轴瓦松动，轴承间隙过大、过小以及机器振动，在轴承上产生交变载荷
144. 滚珠式限力矩联轴器发生过载故障时，主、被动侧之间就产生（ C ），从而有效保护驱动机械以及负载。
A. 闭合 B. 连接 C. 分离 D. 紧闭
145. 三相异步电动机在运行时出现一相断电，对电动机带来的主要影响是（ B ）。
A. 电动机立即停转 B. 电动机转速降低，温度升高
C. 电动机出现振动及异声 D. 电动机立即烧毁
146. 下列不属于钢丝绳磨损的内容的是（ A ）。

-
- A. 漆皮磨损 B. 外部磨损 C. 变形磨损 D. 内部磨损
147. 因腐蚀而受损的钢丝绳使表面的某一局部金属成为阳极，另一邻近的局部金属成为（D），从而形成了大量的小电池，进一步加速腐蚀。
- A. 南极 B. 北极 C. 中极 D. 阴极
148. （C）是指一个表面的金属黏附到另一个表面的现象。
- A. 咬结 B. 腐蚀 C. 胶合 D. 锈蚀
149. 倾角被证明是对钢丝绳缠绕影响最大的一个因素，通常定义为两条（B）的夹角。
- A. 曲线 B. 直线 C. 抛物线 D. 波浪线
150. 联轴器的故障产生是因为两轴（A）误差太大，超过了联轴器所能补偿的范围。
- A. 同轴 B. 尺寸 C. 平行度 D. 平面度
151. （A）限力矩联轴器，内置精密滚珠机构。
- A. 滚珠式 B. 直线式 C. 曲线式 D. 摩擦式
152. （B）传动器，是目前应用最广的同步传动器。
- A. 平面型 B. 同轴型 C. 滚珠式 D. 摩擦式
153. 盘式制动器主要分为电磁式和（C），在港口装卸设备中被广泛采用。
- A. 机械式 B. 机电式 C. 液压式 D. 电液式
154. 当齿轮点蚀的深度超过齿厚的（C）应更换新齿轮。
- A. 20% B. 30% C. 10% D. 40%
155. 机械设备拆卸时，一般规律是先从（A）拆到内部，从上部拆到下部，先拆成组件，再拆成零件的顺序进行。
- A. 外部 B. 顶部 C. 底部 D. 电器部件
156. 圆锥齿轮副是用来传递两根不平行轴或两轴线位置成（C）角的旋转运动。
- A. 120° B. 60° C. 90° D. 30°
157. 关于减速器的拆卸，下面说法不正确的是（A）。
- A. 一般规律是先从外部拆到内部，从下部拆到上部
B. 对不易拆卸或拆卸后会降低连接质量的部分应避免拆卸
C. 拆卸时，用力应适当，特别是要保护主要结构件，不使其损伤
D. 先搞清内部结构后，再着手拆卸
158. 正常工作条件下，（A）是造成滚动轴承故障的主要原因。
- A. 疲劳剥落 B. 腐蚀 C. 断裂 D. 塑性变形
159. 因司机违反操作规程，不检查限位开关工作情况，不注意吊钩的（D）情况，造成了所谓的吊钩“上天”。
- A. 质量 B. 走行 C. 回转 D. 起升
160. 因司机违反操作规程，不检查（D）工作情况，不注意吊钩的起升情况，造成了所谓的吊钩“上天”。
- A. 卷筒 B. 钢丝绳 C. 起升 D. 限位开关
161. 当限力矩联轴器发生过载故障时，扭矩限制器便会（C），从而有效保护了驱动机械。
- A. 闭合 B. 连接 C. 分离 D. 紧闭
162. （A）联轴器就是靠磁场传动的联轴器，通过N、S极耦合相互作用传递动力。
- A. 磁力 B. 压力 C. 重力 D. 速度

-
163. 制动器打不开，常因各铰点卡死不能（ C ）。
- A. 滑动 B. 运转 C. 转动 D. 下降
164. 钢丝绳在卷筒上的缠绕，单层容易控制，而（ D ）就比较难控制。
- A. 多位 B. 多根 C. 多个 D. 多层
165. 根据结构特性，下列不属专起起重机常用的制动器的是（ D ）。
- A. 块式制动器 B. 带式制动器 C. 盘式制动器 D. 方形制动器
166. 绳芯是钢丝绳的重要组成部分之一，下面对其描述不正确的是（ D ）。
- A. 增加挠度与弹性 B. 用于润滑 C. 增加钢丝绳的强度 D. 降低成本
167. 下列对定滑轮描述不正确的是（ A ）。
- A. 省力 B. 不省力 C. 改变方向 D. 定滑轮的实质是等臂杠杆
168. 下列选项中不属于钢丝绳在使用过程中引起疲劳的因素的是（ D ）。
- A. 拉伸 B. 扭曲 C. 振动 D. 重量
169. 下列选项中不属于滚动轴承常见故障形式的是（ D ）。
- A. 疲劳剥落 B. 磨损 C. 腐蚀 D. 异响
170. 下列对滑动轴承故障的主要表现形式描述错误的是（ D ）。
- A. 轴承异常磨损、刮伤、拉毛 B. 轴承疲劳，轴承过载
C. 轴承腐蚀 D. 轴承保持架损坏
171. 倾角（ B ）会使钢丝绳过早回缠到卷筒，在接近卷筒边缘的绳圈之间产生间隙，并且增加钢丝绳接触点上的压力。
- A. 过小 B. 过大 C. 过短 D. 过长
172. 联轴器故障的产生原因是两轴（ A ）误差太大，超过了联轴器所能补偿的范围。
- A. 同轴度 B. 平行度 C. 长度 D. 宽度
173. 下列不属于制动器常见故障的是（ B ）。
- A. 制动器突然失灵 B. 制动器表面漆皮掉落
C. 制动轮温度过高，冒烟 D. 制动器打不开
174. 盘式制动器主要由（ C ）、液压泵、制动钳、油管等部件组成。
- A. 飞盘 B. 轮盘 C. 制动盘 D. 沙盘
175. 蜗轮副常用于传递空间两交错轴间的运动和功率，两轴投影线的交角为（ A ）。
- A. 90° B. 0° C. 60° D. 120°
176. 不属于液力耦合器机组振动大原因的是（ D ）。
- A. 电动机振动大
B. 产生连续噪声往往是由于齿顶与齿根相互挤摩而引起的
C. 产生不均匀噪声有时是因组装时箱体中落入了杂质
D. 产生不均匀噪声有时是因用圆锥滚子轴承时锥面未顶紧
177. 下面不属于齿轮失效形式的是（ D ）。
- A. 齿的胶合 B. 轮齿的断裂 C. 齿面点蚀 D. 齿轮尺寸大小
178. 下列关于蜗轮副的装配与调整描述错误的是（ D ）。
- A. 在动力传动中，传动比可以达到 $7\sim 80$
B. 工作平稳、无噪声，且可以自锁
C. 体积小、质量小
D. 蜗轮蜗杆一般不要求齿面啮合精度

179. 下列对使用液力耦合器注意事项中描述不正确的是 (B) 。

- A. 在耦合器上安装网状防护罩
- B. 连续运转时，工作油温可以超过 90°
- C. 对工作油进行老化检查，若油已老化，则需换油
- D. 不允许随意拆卸耦合器，以免破坏密封及装配精度

180. 联轴器常见故障不包括 (D) 。

- A. 联轴器齿面磨损严重
- B. 联轴器发生断齿现象
- C. 联轴器对口螺栓折断
- D. 联轴器漆皮掉落

181. 液力耦合器发热的原因不包括 (C) 。

- A. 箱体存油过多或过少
- B. 油泵转子损坏
- C. 耦合器没有安全防护罩
- D. 油泵吸油滤芯堵塞

182. 为了防止钢丝绳过载，可以采取很多措施，但不包括 (A) 。

- A. 降低被吊装物的重量
- B. 正确选用安全系数，力求减少静载荷以外的其他载荷对钢丝绳的影响
- C. 严格遵守安全操作规程，杜绝人为的超负荷现象
- D. 在起重机上安装负荷指示器或超负荷限制器或报警器，消除过载现象

183. 曲柄连杆变幅驱动机构的优点不包括 (D) 。

- A. 曲柄连杆机构能自动限制变幅极限位置
- B. 臂架不会超程坠落
- C. 安装、检修和维修工作较为方便
- D. 变幅速度很均匀

184. (A) 是实现起重机旋转部分相对于不旋转部分转动的执行机构。

- A. 旋转驱动装置
- B. 旋转支承装置
- C. 旋转传动装置
- D. 旋转制动装置

185. 旋转支承装置采用滚动轴承支承的优点不包括 (A) 。

- A. 损坏后修理方便
- B. 不必考虑旋转部分的稳定
- C. 省去了中心轴枢
- D. 安装调整方便

186. 机械设备上的制动器盘片之间的间隙一般为 (A) 。

- A. 0.6~1.5mm
- B. 0.9~1.5mm
- C. 1.6~2.5mm
- D. 1.6~3.5mm

187. 钢丝绳在使用过程中主要承受拉伸、扭曲、振动引起的 (C) 。

- A. 干扰
- B. 热量
- C. 疲劳
- D. 重量

188. 钢丝绳在卷筒上的 (C) 缠绕容易控制，而多层就比较难控制。

- A. 单根
- B. 单边
- C. 单层
- D. 单面

189. 常见的滑轮组故障就是 (C) 轮缘破损。

- A. 车轮
- B. 凸轮
- C. 滑轮
- D. 链轮

190. 限力矩联轴器又称 (B) 、安全联轴器。

- A. 安全控制器
- B. 安全离合器
- C. 磁力联轴器
- D. 同步传动器

191. 磁力联轴器就是靠 (B) 传动的联轴器，采用 N、S 极耦合相互作用传递动力。

- A. 扭矩
- B. 磁场
- C. 引力场
- D. 重力场

192. 制动轮温度过高、冒烟主要是由于 (A) 而引起的。

- A. 安装调整不当
- B. 润滑不良
- C. 过载
- D. 温度过高

193. 蜗轮副常用于传递空间两交错轴间的运动和功率。在绝大多数情况下， (D) 是主

-
- 动作。
- A. 齿条 B. 齿轮 C. 蜗轮 D. 蜗杆
194. 电动机绕组断路检查，若某相线圈断路，则电阻会（C），说明该相线圈断路。
- A. 几乎为零 B. 很小 C. 很大 D. 无变化
195. 电动机电压的波动不应太大，如电动机的额定电压为（B）V时，电压变高不应超过400V，变低不应低于360V。
- A. 370 B. 380 C. 390 D. 385
196. 关于制动器打不开的原因，下列说法错误的是（C）。
- A. 推动器缺油 B. 各铰接处锈蚀卡死
C. 制动摩擦片有较大磨损 D. 制动电机损坏
197. 进行机械设备拆卸时，下列说法错误的是（B）。
- A. 先从外部拆到内部 B. 先拆零件 C. 先从上部拆到下部 D. 先拆成组件
198. 当限力矩联轴器发生过载故障时，扭矩限制器便会（C），从而有效保护驱动机械。
- A. 闭合 B. 连接 C. 分离 D. 紧闭
199. 下列不属于钢丝绳磨损内容的是（A）。
- A. 漆皮磨损 B. 外部磨损 C. 变形磨损 D. 内部磨损
200. 液力耦合器输出轴不转的原因是（B）。
- A. 工作腔不进油 B. 耦合器整体质量太大
C. 油泵转向错误 D. 输入端机械卡死
201. 不属于钢丝绳疲劳破坏阶段的是（A）。
- A. 表皮磨损 B. 裂纹形成 C. 裂纹扩展 D. 突然断裂
202. 钢丝绳变形的主要原因不包括（A）。
- A. 编织 B. 压扁 C. 扭结 D. 股松弛
203. 事故刚发生时，下列说法不正确的是（A）。
- A. 惊慌盲目，不知所措 B. 沉着冷静，找到事故发生的源头
C. 关闭可能使事故扩大的助力物 D. 向安全区域逃生
204. 关于减速器的拆卸，下列说法不正确的是（D）。
- A. 先搞清内部结构后，再着手拆卸
B. 对不易拆卸或拆卸后会降低连接质量的部分应避免拆卸
C. 拆卸时，用力应适当，特别是要保护主要结构件，不使其损伤
D. 一般规律是先从外部拆到内部，从下部拆到上部
205. 如果起升机构的高度极限限位开关故障，那么很可能发生（B）事故。
- A. 超载 B. 过卷 C. 溜钩 D. 货物脱钩
206. 对于机械设备上的链条，如果超期超载使用，那么链条可能出现（C）。
- A. 脆性断裂 B. 弯折现象 C. 拉伸或裂纹 D. 生锈
207. 对于滚动轴承来说，出现温升过高、异响等问题，说明润滑不良或者（B）。
- A. 选型错误 B. 安装不当 C. 检查不到位 D. 超载使用
208. 不属于直流电动机励磁的自励方式的是（D）。
- A. 并励 B. 串励 C. 复励 D. 他励
209. 电动机绕组发生接地的检查，一般采用的工具是（A）。
- A. 兆欧表 B. 千分表 C. 秒表 D. 千分尺

-
210. 起重机起升机构中的制动器一般为(C)式的，它装有电磁铁或电动推杆作为自动松闸装置与电动机电气联锁。
- A. 电磁 B. 常开 C. 常闭 D. 块式
211. GB6067.1—2010 规定：起重机械所有(D)外壳、金属导线管、金属支架及金属线槽均应根据配电网情况进行可靠接地[保护接地或保护接零]。
- A. 大车轨道 B. 运行机构 C. 起升机构 D. 电气设备
212. 起重机上行程开关的作用是(A)。
- A. 对机构行程或高度实行控制 B. 对电机运行方向实行控制
C. 对起重机运行速度实行控制 D. 对起重量实行控制
213. 为了保证起吊安全，集装箱吊具四个着箱限位采用的是(B)形式。
- A. 并联 B. 串联 C. 混联 D. 先串联后并联
214. 下列哪种传动方式会由于过载导致打滑(C)。
- A. 链传动 B. 齿轮传动 C. V带传动 D. 蜗杆传动
215. 下列哪个不是齿轮传动的优点(C)。
- A. 传动效率高 B. 有恒定传动比 C. 安装精度低 D. 使用寿命长
216. 液压传动不宜用于(B)的场合。
- A. 实现控制 B. 定传动比 C. 大型机械 D. 要求无级调速
217. 为防止运行起重机因超力矩而发生倾翻事故，应装设(D)。
- A. 顶轨器 B. 减速器 C. 制动器 D. 力矩限制器
218. 滚动轴承按受负载的方向，向心轴承用来承受(B)载荷。
- A. 轴向 B. 径向 C. 轴向 D. 侧面
219. 起重机防爬铁鞋的作用是(B)。
- A. 防倾覆 B. 防滑行 C. 加固作用 D. 防止超载
220. 起重机械最基本的性能参数是(B)。
- A. 作业范围 B. 额定起重量 C. 起升高度 D. 幅度
221. 起重机的起升机构中，滑轮组起(B)作用。
- A. 省功 B. 省力 C. 减速 D. 增速
222. 对起重机钢丝绳来讲，滑轮半径越小(B)越大。
- A. 磨擦应力 B. 弯曲应力 C. 残余应力 D. 接触应力
223. 起重机用钢丝绳是采用(B)经冷拉和热处理制成。
- A. 优质结构钢 B. 优质碳素钢 C. 铸钢 D. 高碳钢
224. 起重机的额定起重量是指(C)。
- A. 能吊起的最大重量
B. 允许吊起的最大重量
C. 正常作业时允许起吊的重物或物料连同可分吊具或属具质量的总和
D. 吊钩下的所有重量
225. 起重机制动器的(C)疲劳、材料老化或产生裂纹、无弹力。将导致张力减小、制动力矩减小。
- A. 制动轮 B. 芯轴 C. 弹簧 D. 瓦衬
226. 钢丝绳在一个捻距内的断丝比达到总丝数的(C)都应报废。
- A. 4% B. 7% C. 10% D. 15%

-
227. 起重机(A)出现故障时，起升机构刹不住重物，发生溜钩现象。
A. 制动器 B. 卷筒 C. 限位器 D. 减速器
228. 起重机通常将制动器安装在传动机构的(C)轴上，这样可以减小制动力矩，缩小制动器的尺寸。
A. 低速 B. 中速 C. 高速 D. 输出
229. 起重机起升机构钢丝绳在滑轮或卷筒上跳槽、乱排的主要原因是(B)。
A. 钢丝绳缺油 B. 钢丝绳松弛 C. 滑轮缺油 D. 起升速度过快
230. 钢丝绳进出滑轮槽时偏斜的角度应小于(D)度。
A. 6 B. 4 C. 5 D. 2
231. 减速器在正常润滑条件下以额定转速无负荷正反向运转2小时后，轴承处温升不得高于(D)。
A. 30℃ B. 35℃ C. 40℃ D. 45℃
232. 当吊具下降至地面时卷筒上应至少留有(C)圈钢丝绳[自由圈，不包括固定圈]。
A. 1 B. 2 C. 4 D. 5
233. 下列哪种不是安全装置(C)。
A. 大车锚定 B. 大车防撞机构 C. 大车电缆导向机构 D. 大车夹轮器
234. 下列不属于防风装置的是(C)。
A. 锚定装置 B. 防风拉杆 C. 电动机 D. 夹轮器
235. 不是链传动的失效形式是(A)。
A. 链条、链轮润滑过度
B. 因链磨损使链节距过度伸长从而破坏正常啮合和造成脱链现象
C. 因销轴与套筒接触面发生胶合致使传动失效
D. 链轮轮齿磨损或轮齿塑性变形
236. 起重机的制动装置动作必须迅速、准确、可靠，当某一机构由两组在机械上互不联系的电动机驱动时，其制动器的(D)应一致。
A. 延迟时间 B. 释放时间 C. 制动时间 D. 动作时间
237. 当某机构的保护限位动作时，在确保安全的情况下，可按下(A)后强制动作。
A. 连锁旁路 B. 极限旁路 C. 停止限位 D. 极限限位
238. 当高速重载齿轮传动中的散热条件不良时，齿轮的主要失效形式是(C)。
A. 轮齿疲劳折断 B. 齿面点蚀 C. 齿面胶合 D. 齿面塑性变形
239. 与齿轮传动和链传动相比，带传动的主要优点是(A)。
A. 工作平稳，无噪音 B. 传动比准确 C. 摩擦损失小，效率高 D. 寿命较长
240. 带轮采用实心式、辐板式或轮辐式结构，取决于(B)。
A. 传递的功率 B. 带轮的直径 C. 带轮的材料 D. 带的线速度
241. 为了实现两根相交的轴之间的传动，可以采用(C)。
A. 蜗杆传动 B. 斜齿圆柱齿轮传动 C. 直齿锥齿轮传动 D. 直齿圆柱齿轮传动
242. 下列不属于摩擦带传动的是(D)。
A. V带传动 B. 平带传动 C. 圆带传动 D. 同步齿形带传动
243. 起升机构钢丝绳的润滑应用(D)。
A. 钙基润滑脂 B. 30#齿轮油 C. 30#机械油 D. 合成石墨钙基润滑脂
244. (D)能够防止钢丝绳在传动过程中脱离滑轮槽而造成钢丝绳卡死和损伤。

-
- A. 力矩限制器 B. 超高限制器 C. 吊钩保险 D. 钢丝绳防脱槽装置
245. 起重机滑轮组的倍率等于(D)。
- A. 承载的分支数
B. 绕入卷筒的分支数
C. 承载的分支数乘以绕入卷筒的分支数
D. 承载的分支数除以绕入卷筒的分支数
246. 起重机的大车行走轮采用的材料是(C)。
- A. 铸铁 B. 毛坯锻打 C. 铸钢 D. Q235
247. 起重机主要由工作机构、金属结构和(C)等三大部分组成。
- A. 起升机构 B. 电动葫芦 C. 驱动装置和控制系统 D. 行走机构
248. 下列传动形式中，适用于中心距比较大的场合的是(B)。
- A. 摩擦轮传动 B. 带传动 C. 直齿圆柱齿轮传动 D. 斜齿圆柱齿轮传动
249. 外啮合齿轮泵最主要的内部泄漏存在于(C)。
- A. 泵轴与泵体间（外部） B. 两齿轮啮合线处间隙
C. 齿轮端面与端盖的间隙 D. 齿顶与泵体内曲面间的间隙
250. 在使用中，吊挂和捆绑的钢丝绳安全系数不应小于(D)。
- A. 3 B. 4 C. 5 D. 6
251. 既承受弯矩又承受转矩作用的轴称为(A)。
- A. 转轴 B. 心轴 C. 传动轴 D. 挠性轴
252. 能保证传动比恒定不变、传动平稳、准确、可靠、效率高。具备此传动特点的是(C)。
- A. 带传动 B. 链传动 C. 齿轮传动 D. 螺旋传动
253. 齿轮在传动过程中有“叮当”的敲击声并有较大的振动，这主要是(B)。
- A. 齿轮和轴不同心，或者是齿轮周节积累误差太大。
B. 齿轮被磨损后齿面出现凸痕或凹痕所致。
C. 周节公法线长度误差大。
D. 齿顶间隙太小，发生了顶齿撞击现象。
254. 起升重锤限位动作后，会出现(C)。
- A. 起升慢速 B. 只上升，不下降 C. 只下降，不上升 D. 控制电跳闸
255. 滚子链链条与链轮进入或脱离啮合时，滚子可在链条上滚动，两者之间主要是滚动摩擦，从而(A)了链条和链轮齿的磨损。
- A. 减少 B. 加快 C. 增大 D. 增加
256. 盘式制动器一般在电机转速降至(B)%时进行制动。
- A. 3 B. 5 C. 7 D. 9
257. 润滑时润滑脂的填充量不得超过轴承空间的(A)。
- A. 1/2 B. 2/3 C. 1 D. 以上都不对
258. 根据股内钢丝的接触形式不同，分为点接触、线接触和(D)接触钢丝绳。
- A. 塑性 B. 弹性 C. 滑动 D. 面
259. 两构件直接接触而又能产生一定相对运动的联接，称为运动副。根据运动副中两(B)的接触形式不同，运动副可分为低副和高副。
- A. 部件 B. 构件 C. 机件 D. 机构
260. (B)的摩擦阻力较小，传力能力大。

-
- A. 平底式从动杆 B. 滚子式从动杆 C. 尖顶式从动杆 D. 以上均不对
261. 如遇台风警报，必要时还应将门机腿与码头缆桩用（D）进行连接固定。
A. 铁链 B. 绳索 C. 连接杆 D. 钢丝绳
262. 危险货物装卸作业前，应先开舱通风，通风时间一般在（A）h以上。
A. 0.5 B. 1 C. 1.5 D. 2
263. 危险货物装卸作业人员要（D）进行体检。
A. 每月 B. 每季 C. 每年 D. 定期
264. 在装卸运输危险货物前，由调度部门根据（D）所列的危险货物，提前通知技术人员和安全管理人员，制定装卸作业工艺。
A. 船舶危险货物申报单 B. 船舶载运危险货物申请单
C. 船舶危险货物申请单 D. 船舶载运危险货物申报单
265. 在装卸运输危险货物前”根据该类货物的（A），落实装卸作业中的安全防护措施、急救方案、注意事项等。
A. 危险性 B. 易燃性 C. 易爆性 D. 特性
266. 装卸运输危险物品时，要（D）轻放，严禁不安全作业。
A. 轻拿 B. 缓慢 C. 仔细 D. 稳拿
267. 重大件货物有惯性大的特点，操作时要特别注意在起吊、加速和使用制动过程中货物所产生的（C），以及在装卸过程中货物的颤抖；摆动所引起巨大冲击负荷。
A. 加速度 B. 静载荷 C. 动负荷 D. 静负荷
268. 晨昏作业时，因阳光（A）而造成眩目，应放下遮阳板。
A. 平射 B. 照射 C. 斜射 D. 漫射
269. 有些货物本身不具有（B）性，但在一定条件下也会发生燃烧和爆炸，因而也应视为危险品。
A. 燃烧 B. 危险 C. 爆炸 D. 有害
270. 危险货物装卸机械应保持清洁干燥，不得沾有与所装卸的危险货物相（B）的物品。
A. 吻合 B. 抵触 C. 融合 D. 混合
271. 装卸运输危险物品时，装卸人员应严格按（D）要求进行装卸。
A. 安全 B. 相关 C. 配比 D. 配载
272. 危险货物集装箱的拆、装箱作业，应在（C）的场区并有安全防护措施的情况下进行。
A. 宽阔 B. 特定 C. 规定 D. 特殊
273. 对于长形物体吊装，采用三个吊点时，其中两端的吊点距两端的距离为（B）（以物体长度）。
A. 0.12 B. 0.13 C. 0.14 D. 0.15
274. 重大件货物起吊作业前必须查明货件（B）位置，切忌盲动。
A. 中心 B. 重心 C. 摆放 D. 起吊
275. 多数起重作业并不需用计算法来准确计算物体的重心位置，而是（B）物体重心位置，确定吊点的绑扎位置。
A. 测量 B. 估计 C. 查找 D. 实测
276. 吊运作业时，不得将重物长时间（B）于空中。
A. 停留 B. 悬吊 C. 悬挂 D. 停放
277. 遇潮容易引起燃烧、爆炸或产生有毒气体的危险货物，在装运时应采用（A）措施。

-
- A. 防潮 B. 隔离 C. 隔温 D. 通风
278. 下列不属于影响机械设备的主要自然条件因素的是 (B) 。
- A. 气象条件 B. 干旱少雨 C. 地质和地形 D. 水位和潮汐
279. 装卸作业前，对 (D) 不明的危险货物暂不能安排作业。
- A. 用途 B. 类别 C. 性能 D. 性质
280. 参加危险货物作业的人员必须经 (C) 培训机构进行培训，并经考核合格，取得危险货物作业证。
- A. 特殊 B. 特定 C. 专业 D. 专职
281. 在装卸运输危险货物前，根据船舶载运危险货物申报单列出的危险货物的 (D) ，制定装卸作业工艺。
- A. 数量 B. 体积 C. 重量 D. 种类
282. 遇热容易引起燃烧、爆炸或产生有毒气体的危险货物，在装运时应采用 (B) 措施。
- A. 隔离 B. 隔热 C. 降温 D. 防潮
283. 重大件货物作业时，要特别注意货件局部的 (C) 。
- A. 易碎性 B. 可塑性 C. 脆弱性 D. 不完整性
284. 在吊运各种物体时，为避免物体倾斜、翻倒、变形损坏，应根据物体的形状特点、重心位置，正确选择起吊点，使物体在吊运过程中有足够的 (B) 以免发生事故。
- A. 安全性 B. 稳定性 C. 合理性 D. 平缓性
285. 重物吊运时要保持 (B) ，应尽可能避免振动和摇摆。
- A. 平行 B. 平衡 C. 合理 D. 平缓
286. 吊装 (B) 物体一般采用四个吊点，这四个吊点应选择在对称的位置上。
- A. 长方形 B. 方形 C. 圆形 D. 重大型
287. 当事人如果在事故中受了重伤，下列对自救的描述不正确的是 (D) 。
- A. 应当想办法自救 B. 尽量与外界联系
C. 尽量脱离危险区域 D. 放弃努力，听天由命
288. 如果机械设备上某机构制动器的制动盘上面有油污，那么很可能产生 (D) 现象。
- A. 给任何指令，机构均不动作 B. 给出运行指令后机构不动作
C. 不给运行指令，机构动作 D. 给出停止运行指令后机构还会继续动作
289. 如果机械设备上的漏电断路器不动作或者动作过于灵敏，就说明 (B) 。
- A. 电压异常 B. 整定值设定不合理 C. 安装位置错误 D. 端子有松动
290. 港口泊位的长度主要取决于 (B) 。
- A. 装卸机械的行走距离 B. 船舶的长度
C. 开工前投资的多少 D. 装卸货物的种类
291. 舱口尺寸的大小主要影响 (A) 。
- A. 作业方法和装卸效率 B. 机械设计尺寸 C. 机械回转角度 D. 货物的通过量
292. 设计机械化系统时通常要具有一定的灵活性，这是因为 (C) 。
- A. 海岸线较长 B. 装卸效率不高 C. 车船类型比较复杂 D. 车船不能同时到港
293. 港口船型设计要考虑 (D) 因素。
- A. 现有船型 B. 国外船型 C. 船舶发展趋势 D. 以上都对
294. 如需要地下建筑物，则须了解地下水位高度。地下水位 (A) 港口在建造地下坑道时会增加施工方面的困难，影响地下坑道的经济合理性。

-
- A. 高的 B. 低的 C. 无变化的 D. 以上都不对
295. 装卸作业前，调度人员应根据危险货物的实际情况，详细布置货种（ A ）、特征、危险程度、操作要求、防护措施。
A. 类别 B. 数量 C. 用途 D. 来源
296. 危险货物装卸作业场地要保持清洁干净，不得沾有与所装卸危险货物相（ B ）的物品。
A. 吻合 B. 抵触 C. 融合 D. 混合
297. 危险货物装卸机械及专属工具应按其额定负载的（ A ）使用。
A. 75% B. 80% C. 85% D. 90%
298. 运输危险物品时，堆码要整齐稳固，桶盖、瓶口朝上，禁止（ C ）。
A. 碰撞 B. 倾斜 C. 倒放 D. 倾倒
299. 在装卸作业前，必须认真查看“重大件货物清单”，弄清实际货件的质量、尺寸和（ B ）。
A. 种类 B. 特性 C. 位置 D. 要求
300. 在机械设备安装精度要求较高时，为了保证安全顺利地装配，可采用辅助吊点配合简易吊具调节机件所需位置的吊装法。通常多采用（ D ）来调节机体的位置。
A. 钢丝绳 B. 链条 C. 绳索 D. 环链手拉葫芦
301. 影响装卸机械设备类型选择的因素大体包括货物、（ A ）、自然条件、港口建筑物、运输组织等方面。
A. 运输工具 B. 人员配置 C. 车辆型号 D. 路途远近
302. 货物品种的（ C ）要求机械具有通用性和灵活性。
A. 固定性 B. 规律性 C. 多样性 D. 软硬度
303. 货物的易燃、易爆、扬尘要求在设计装卸机械化系统时从（ B ）的角度采取有效措施。
A. 科学、连续 B. 安全、环保 C. 机械、电气 D. 结构、材质
304. 集装箱岸桥起吊舱板摆放至码头上，码头上叠放舱板操作必须听从（ B ）指挥，确保舱板叠放整齐，正确啮合、平整。
A. 船上指挥手 B. 码头指挥手 C. 理货员 D. 现场指导员
305. 夜间作业时，由于视线不良，司机要注意看清（ B ）手势。
A. 协管员 B. 指挥 C. 指导员 D. 理货
306. 40 英尺集装箱平箱高度为（ A ）米。
A. 2.59 B. 2.49 C. 2.39 D. 2.29
307. 门式起重机重载下降过程中，注意集卡停位状况，特别要注意（ C ）、平板位置，以防压到集卡。
A. 电缆线 B. 吊架 C. 车头 D. 小车
308. 以下不属于门式起重机作业“三违”行为的是（ C ）。
A. 违章指挥 B. 违规作业 C. 违反治安管理条例 D. 违反劳动纪律
309. 作业中若停电，司机首先应立即（ B ），采取措施将货物落到地面。
A. 尝试开关电源 B. 控制手柄归零 C. 通知相关人员 D. 拍下紧停开关
310. 门式起重机当发生紧急情况时，司机可通过快速按下（ D ）按钮来达到保护作用。
A. 开闭锁 B. 旁路 C. 主控 D. 紧停
311. 在装卸作业过程中发生危险品箱泄露或火灾事故，要立即采取的措施是（ A ）。

-
- A. 立即停止作业并上报 B. 立即堵漏
C. 马上用消防水枪灭火 D. 作业完成后撤离
312. 特种设备存在严重事故隐患，无改造、修理价值，或者达到安全技术规范规定的其他报废条件的，特种设备使用单位应当依法履行（ C ）义务。
A. 继续使用 B. 维修后使用 C. 报废 D. 改造
313. （ C ）在起重机吊着的重物下边停留或通过。
A. 一般不得 B. 应尽快 C. 禁止 D. 可以
314. 起重机超载作业可能会带来（ A ）危害。
A. 断绳 B. 车速加快 C. 限位失灵 D. 手柄失灵
315. 在操作过程中，如听到不正常的声音，应（ A ）。
A. 立刻停止 B. 做完这个箱子 C. 看作业多少而定 D. 不管不顾
316. 因大雾天气影响，起重机驾驶员会受（ C ）影响，应停止作业。
A. 集卡车 B. 人员 C. 视线 D. 局限
317. 门式起重机在大风天气作业，当风力 ≥ 6 级时，应（ B ）。
A. 迅速将设备停放置安全位置 B. 停止作业 C. 继续作业 D. 看情况而定
318. 当门式起重指挥人员违章指挥时，门式起重机司机应该（ D ）。
A. 正常作业 B. 立即执行 C. 根据实际情况执行 D. 拒绝执行
319. 门式起重机使用钢丝绳起吊超限箱时，司机未确认吊装辅助人员是否离开就擅自操作，会造成（ D ）后果。
A. 爆炸 B. 火灾 C. 烫伤 D. 人员伤亡
320. 在吊运过程中，一旦发生险情，指挥人员应（ A ）。
A. 迅速发停止信号，立即采取措施，排除险情 B. 迅速发生下降信号
C. 设置安全禁区 D. 打反车
321. 起重机司机操作中要做到起动稳、运行稳和（ D ）稳的“三稳”操作。
A. 起升 B. 下降 C. 操作 D. 停车
322. 特种设备安全监督管理部门对特种设备生产、使用单位和检验检测机构实施安全监察时，应当有（ B ）以上特种设备安全监察人员参加，并出示有效的特种设备安全行政执法证件。
A. 一名 B. 两名 C. 三名 D. 五名
323. 不符合起重操作“十不吊”规定的是（ A ）。
A. 司索工未带好安全帽不吊 B. 工件埋在地下不吊
C. 工件捆绑，吊挂不牢不吊 D. 起重机械安全装置失灵不吊
324. 《特种设备安全法》规定：特种设备生产、经营、使用单位及其主要负责人对其生产、经营、使用的特种设备（ A ）。
A. 安全负责 B. 工作进行协调 C. 全面负责 D. 负主要责任
325. 未经定期检验或者检验不合格的特种设备，（ D ）。
A. 可以继续使用 B. 可以监督使用 C. 应予以报废 D. 不得继续使用
326. 标准集装箱的英文缩写是（ B ）。
A. TUE B. TEU C. TUF D. UET
327. 特种设备出厂时，应附有安全技术规范要求的设计文件、产品质量合格证明、安装及使用维护说明以及（ C ）等文件。

-
- A. 产品合格标志 B. 备品备件清单 C. 监督检验证明 D. 强度计算书
328. 对指挥信号不明时要及时提出纠正，并杜绝（B）。
- A. 专座指挥 B. 多头指挥 C. 领导指挥 D. 使用对讲机指挥
329. 起重机司机在每天交接班时，应仔细检查重要零部件的完好状况，如钢丝绳、吊钩和各机构（B）等，发现问题必须及时解决。
- A. 减速器 B. 制动器 C. 卷筒 D. 润滑
330. 起重机工作完毕后应将空吊具提升到（A）。
- A. 接近上限位 B. 中间 C. 放在地面 D. 接近下限位
331. 起重登高作业不安全的因素是（A）。
- A. 上下抛掷工具、物件 B. 戴安全帽 C. 系安全带 D. 穿防滑鞋
332. 司机必须熟悉大、小车的（D），即掌握大、小车的运行速度及制动行程。
- A. 操纵手柄 B. 运行机构 C. 制动器 D. 运行性能
333. 门式起重机水杯不应放在（B）以免打翻，渗入，导致主控等各类故障。
- A. 驾驶室 B. 操作台 C. 地面 D. 杯架
334. 门式起重机主控合不上，司机不能复位时，应报（A）。
- A. 修理部门 B. 协管员 C. 指导员 D. 安保
335. 门式起重机小车（失控）意外冲向轨道行程终点时，（B）起作用。
- A. 大车防撞 B. 缓冲器 C. 小车减速区 D. 起升限
336. 门式起重机使用钢丝绳起吊超限箱时，必须（A）。
- A. 垂直起吊 B. 斜吊 C. 拖吊 D. 拉吊
337. 门式起重机使用钢丝绳起吊超限箱，钢丝绳与箱顶平面的夹角应不小于（A）度。
- A. 60 B. 50 C. 40 D. 30
338. 门式起重机超限箱专用吊架及钢丝绳等各类工属具在作业前，事先由（D）检查确认。
- A. 班长 B. 控制中心 C. 修理部门 D. 指挥人员
339. 做好（B）就是落实“安全第一”的最主要工作。
- A. 临时工作 B. 预防工作 C. 应急工作 D. 突击工作
340. 移动小车前必须确认（C）。
- A. 货物重量 B. 大车轨道是否有障碍物
C. 吊具高度是否安全 D. 防摇机构是否正常
341. 门式起重机小车运行至限位区时需按下（C）方可返回作业区。
- A. 停止按钮 B. 检查按钮 C. 旁路按钮 D. 反向按钮
342. 起重机严禁打（C），需要反方向运行时，必须待控制手柄回零位，车体停止后再向反方向开车。
- A. 快速提升 B. 快速下降 C. 反车制动 D. 运行制动
343. 舱口数影响岸上机械的（C）。
- A. 设计尺寸 B. 回转角度 C. 数量 D. 俯仰角度
344. 主要影响舱内机械选用的是（D）。
- A. 舱容大小 B. 舱口大小 C. 舱内深浅 D. 舱内结构
345. 下列对现场急救步骤描述错误的是（C）。
- A. 出现事故后，迅速使伤者脱离危险区；若是触电事故，必须先切断电源；若为机械设备事故，必须先停止机械设备运转

-
- B. 初步检查伤员，判断其神志、呼吸是否有问题，视情况采取有效的止血止痛、包扎伤口、固定、预防感染等措施
- C. 施救同时呼叫救护车，告知伤员情况后可离开现场
- D. 迅速上报上级有关领导和部门，以便采取更有效的救护措施
346. 台虎钳在钳台上安装时，必须使固定钳身的工作面处于钳台边缘（ B ）。
- A. 以内 B. 以外 C. 以内以外都可以 D. 以内以外各占一部分
347. 砂轮机拖架和砂轮之间的距离应保持在（ A ）mm 以内，以防工件扎入造成事故。
- A. 3 B. 5 C. 8 D. 10
348. 起锯时，左手拇指靠着锯条侧面，使锯条能正确地锯在所需的位置上，施加压力要适当，程要短，速度要慢，起锯角不要超过（ C ）。
- A. 10° B. 13° C. 15° D. 16°
349. 下列不属于触电分类的是（ C ）。
- A. 单相触电 B. 两相触电 C. 三相触电 D. 跨步电压触电
350. 与“指令标志”安全色相对应的颜色是（ C ）。
- A. 红色 B. 黄色 C. 蓝色 D. 绿色
351. 支设人字梯时，两梯夹角应保持（ C ）。
- A. 20° B. 30° C. 40° D. 50°
352. 下列做法属于人的不安全行为的是（ C ）。
- A. 佩戴安全帽 B. 穿好绝缘鞋 C. 现场吸烟 D. 遵守操作规程
353. 造成（ A ）的原因是电烙铁温度低或焊接时烙铁停留时间太短，焊锡未能充分熔化。
- A. 夹生焊 B. 虚焊 C. 开焊 D. 气焊
354. 下列与“指示标志”安全色相对应的是（ D ）。
- A. 红色 B. 黄色 C. 蓝色 D. 绿色
355. 一般火灾事故是指造成（ ）人以下死亡，或者（ D ）人以下重伤，或者 1000 万元以下直接财产损失的火灾。
- A. 5, 10 B. 3, 5 C. 3, 9 D. 3, 10
356. 使用电烙铁产生“（ B ）”的原因是焊件表面未清除干净或焊剂太少，使得焊锡不能充分流动，造成焊件表面挂锡太少，焊件之间未能充分固定。
- A. 夹生焊 B. 虚焊 C. 开焊 D. 气焊
357. 钻削用量包括切削速度、（ C ）和切削深度三要素。
- A. 切削程度 B. 送进量 C. 进给量 D. 切削尺寸
358. 试电笔中（ C ）不是由金属材料制成。
- A. 笔尖 B. 笔尾 C. 笔杆 D. 笔卡
359. 以下不属于常用的低压配电电器的是（ C ）。
- A. 刀开关 B. 低压熔断器 C. 继电器 D. 低压断路器
360. 以下不属于常用电工测量仪表的是（ B ）。
- A. 万用表 B. 试电笔 C. 兆欧表 D. 锉形电流表
361. 游标卡尺结构中，沿着尺身可移动的部分叫（ A ）。
- A. 尺框 B. 尺身 C. 尺头 D. 活动量爪
362. 游标卡尺上端有两个爪是用来测量（ A ）。
- A. 内孔 B. 沟槽 C. 齿轮公法线长度 D. 外径

-
363. 游标卡尺的读数部分由尺身和(B)组成。
A. 尺框 B. 游标 C. 量爪 D. 深度尺
364. 手工电弧焊焊接是一种永久性连接(B)的工艺方法，如锅炉与压力容器等都采用了焊接结构形式。
A. 一切材料 B. 金属材料 C. 塑料材料 D. 玻璃材料
365. (D)元素可以防止焊接裂纹产生。
A. 镍 B. 磷 C. 硫 D. 锰
366. 当金属材料在无数次重复或交变载荷作用下而不致引起断裂的最大应力，叫(A)。
A. 疲劳强度 B. 刚度 C. 硬度 D. 韧性
367. 单相交流电路中，如电压相量为 $U=100\angle 30^\circ$ V，阻抗为 $Z=6+j8\Omega$ ，则电路的功率因数 $\cos \phi$ 为 (A)。
A. 0.6 B. 0.5 C. 0.8 D. 0.866
368. (A)是一种电工工具，用来测试导线等是否带电。
A. 试电笔 B. 万用表 C. 电流表 D. 电压表
369. 从防止触电的角度来说，绝缘、屏护和间距是防止 (D) 的安全措施。
A. 电磁场伤害 B. 间接接触电击 C. 静电电击 D. 直接接触电击
370. 常用万用表的 (D) 是用来测量二极管判断它的极性和质量好坏。
A. 电压档 B. 功率档 C. 电流档 D. 电阻档
371. 变配电系统停电拉闸的顺序是 (A)。
A. 先停低压，后停高压 B. 先停高压，后停低压
C. 高低压交错拉闸 D. 随意
372. 检修线路加装临时接地线时，必须 (A)。
A. 先装接地端，后装线路端 B. 先装线路端，后装接地端
C. 随意 D. 线路端、接地端一起装
373. 安装的临时电气线路必须符合电器安装规范的有关规定，保证 (A)，用后及时拆除。
A. 安全用电 B. 设备完好 C. 汇报到位 D. 做好预防
374. 万用表每次测量完毕，把表笔从插口内拔出，并将选择转换开关旋至测 (A) 挡上，以防其它人再使用时烧坏万用表。
A. 最高电压档 B. 最大电流档 C. 最小电压档 D. 最小电流档
375. 照明灯在潮湿场所、狭小金属容器内使用时，应采用 (C) 安全电压。
A. 380 伏 B. 220 伏 C. 等于或小于 12 伏 D. 36 伏
376. 调试和检验要求指对机器或部件 (C) 功能的调试和检验要求。
A. 使用 B. 生产 C. 设计 D. 制造
377. 采用 (B) 绘制的电气系统图，要求简单明了，能清楚地注明导线型号、规格、配线方法，给工程量计算带来方便。
A. 多线法 B. 单线法 C. 中断法 D. 相对编号法
378. 电气平面图是按简图形式绘制的，平面图中的设备和线路的安装及敷设可用 (B)。
A. 图形符号，文字符号，项目代号
B. 图形符号，文字符号，安装代号
C. 图形符号，位置代号，敷设代号

-
- D. 图形符号，种类代号，安装代号
379. 电压互感器在系统图中文字符号为（ A ）。
- A. TV B. TA C. TB D. TC
380. 一般在变频器的直流主回路里串入一电阻，作用是（ D ）。
- A. 分压 B. 限压 C. 分流 D. 限流
381. PLC 一般用（ A ）与现场输入信号相连。
- A. 光电耦合电路 B. 可控硅电路 C. 晶体管电路 D. 继电器
382. 变频器风扇不转，拨动扇叶后风扇运转，应检查更换（ D ）。
- A. 电源板 B. 继电器 C. 风扇 D. 启动电容
383. 变频器的电容是变频器内部的重要元器件，以下（ D ）不需要进行更换。
- A. 鼓包 B. 漏液 C. 电容容量低 D. 表面有灰尘
384. 门式起重机操作方向与实际运行方向相反是由于（ B ）。
- A. 电动机缺相 B. 电源反相 C. 电源短路 D. 控制线断开
385. 起重机上电动机温度过高或冒烟的原因有（ B ）、制动时间过长、两相运行、通风不良。
- A. 负载过小 B. 负载过大 C. 使用时间过长 D. 使用时间过短
386. 起重机上电动机轴与减速器输入轴不同心，在工作中电动机将产生（ D ）。
- A. 漏油 B. 发热 C. 声响 D. 振动
387. 起重机工作中突然断电或线路电压大幅度下降时，应将所有控制器（ B ）。重新工作前，应检查起重机构是否都正常，出现异常必须查清原因并排除故障后，方可继续操作。
- A. 置于原处 B. 扳回零位 C. 随意位置 D. 制动位置
388. 起重机绕线电动机长期运转，绕组导线老化，转子绕组与其引线间开焊，集电环与电刷接触不良，造成三相转子绕组开路，会使起升机构产生（ C ）现象。
- A. 溜钩 B. 电机烧损 C. 不能吊起额定起重量 D. 制动器打不开
389. 维护、保养、润滑起重机各机构时，所有的工作手柄应置于（ B ）位置。
- A. 工作位置 B. 零位 C. 原来 D. 任意
390. (B)不是仪器设备法。
- A. 油液分析法 B. 直观经验法 C. 超声探测法 D. 电测应力法
391. 设备检测诊断技术围绕四个“W”开展，其中一个W是 Why，它表示（ C ）。
- A. 什么故障 B. 故障发生部位 C. 故障发生原因 D. 故障发生时间
392. 常用 UT 表示无损探伤中的（ C ）。
- A. 磁粉探伤 B. 声发射检测 C. 超声探伤 D. 射线照相探伤
393. 门式起重机安全保护装置需要（ D ）检查维修。
- A. 每月 B. 每季 C. 每年 D. 定期
394. 起重机例行保养工作由（ B ）在作业前、作业中（利用间歇时间）和作业后进行。
- A. 维修工人 B. 起重司机 C. 电工 D. 指挥手
395. 通常设备修理根据修理内容和要求以及工作量大小可分为大修、项修和（ C ）。
- A. 中修 B. 一般维修 C. 小修 D. 检修
396. 编制年度设备维修计划时，一般按收集资料、编制草案、（ C ）和下达执行四个程序进行。

-
- A. 必要性讨论 B. 可行性研究 C. 平衡审定 D. 听取意见
397. 润滑的作用不包括下列哪项: (D)。
- A. 节约能耗 B. 降低温度 C. 提高效率 D. 提高温度
398. 润滑管理“五定”分别为(A)、定质、定量、定时、定人。
- A. 定点 B. 定地点 C. 定设备 D. 定工艺
399. 设备大修是以修复设备基础结构件、(A)和其他部分总成部件为标志。
- A. 主动力部件 B. 部分磨损严重零部件 C. 传动部件 D. 问题严重的部件
400. 定期检查的周期一般情况下设备使用单位和检查周期, 大型固定机械最长不超过(B)。
- A. 每周 B. 半个月 C. 一个月 D. 二个月
401. 当工作载荷和温度使零件产生的弹性变形量超过零件配合所允许的数值时, 将导致(C)。
- A. 屈服失效 B. 脆性断裂失效 C. 弹性变形失效 D. 疲劳断裂失效
402. 利用计算机的设备诊断技术有(B)、特征提取、状态识别和预报决策四个工作程序。
- A. 设备检测 B. 信号检测 C. 信号提取 D. 异常信号
403. 在机械设备中, 大约有(D)的零部件是因磨损失效的。
- A. 50% B. 60% C. 70% D. 80%
404. 下面哪一项不能保持设备的完好状态(C)。
- A. 科学管理 B. 精心维护 C. 7*24 小时运行 D. 适时修理
405. 远控司机在操作前必须(B)才能正常作业。
- A. 合上主控 B. 安全确认 C. 系统启动 D. 自检正常
406. 远控司机在作业前准备, 确认显示器画面中各观察视角是否(B)正常;
- A. 斜视 B. 对位 C. 俯视 D. 自检
407. 远控司机在作业前准备, 必须检查可视的(D)有无异常状况。
- A. 吊具外观、卷盘电缆
B. 大梁锚定装置、卷盘电缆
C. 大车防撞缓冲器、吊具外观
D. 大梁锚定装置、大车防撞缓冲器、吊具外观、卷盘电缆
408. 检查网络连接是否正常, 终端通电后, 网络端口的(B)指示灯常亮。
- A. 红色 B. 绿色 C. 橙色 D. 黄色
409. 下列哪些集装箱()可以使用远程半自动作业
- A. 超限箱 B. 危险品柜 C. 油罐柜 D. 45 尺箱
410. 一般情况下, 设备整个寿命周期的故障变化可以分三个阶段: 初发故障期、偶发故障期、耗损故障期, 这三个阶段的故障率分别为(C)。
- A. 低、高、高 B. 低、低、高 C. 高、低、高 D. 高、高、低
411. 设备大车减速箱被流动机械撞击, 导致减速箱传动轴弯曲的故障形式属于(B)。
- A. 弹性变形失效 B. 屈服失效 C. 脆性断裂失效 D. 疲劳断裂失效
412. 机械故障按故障发生与时间的关系分类可分为突发性故障和(C)。
- A. 间断性故障 B. 永久性故障 C. 渐进性故障 D. 潜在故障
413. 有关设备润滑系统堵塞的直接原因说法正确的是(A)。
- A. 油路过脏, 密封不良 B. 密封不良, 混入气体

-
- C. 油路过脏，混入气体 D. 油管破裂，密封不良
414. 设备通信系统产生通信故障的原因不包括（ B ）。
- A. 通信线路断 B. 经常打旁路 C. 电源不可靠 D. 光纤系统故障
415. （ D ）的故障可以用振动、油液、温度三种监测诊断技术的任何一种发现。
- A. 液压系统阀堵塞 B. 电气元件短路
C. 保温材料损坏 D. 减速箱滚动轴承损坏
416. 设备诊断技术4个工作程序中，（ B ）是将初始模式的状态信号进行信号处理，通过放大或压缩、形式变换、去除噪声干扰等手段，提取故障特征，形成待检模式。
- A. 预报决策 B. 特征提取 C. 状态识别 D. 信号检测
417. 以下哪项不是起升机构常见的故障原因（ D ）。
- A. 双箱检测（TTDS）故障 B. 过载
C. 高速制动器限位检测故障 D. 大车锚定
418. 关于集装箱装卸桥以下说法不正确的是（ C ）。
- A. 小车门已关好但仍显示未关紧时有可能是限位损坏
B. 小车不在停车位时，俯仰机构不能动作
C. 起升无动作报双箱检测故障时司机可直接旁路提起
D. 吊具导板无动作可能是卡在一些障碍物上造成的
419. 实际应力远小于正常强度的情况下发生的脆性断裂称为（ A ）。
- A. 疲劳失效 B. 塑性断裂失效 C. 屈服失效 D. 弹性变形失效
420. 以下哪个不是小车机构没有动作的常见故障原因（ B ）。
- A. 小车过道门打开 B. 起升速度报警
C. 变频器过流 D. 制动器故障
421. 以下哪项不是大车机构常见的故障原因（ D ）。
- A. 夹轮器操作检测故障 B. 急停故障
C. 张紧限位故障 D. 大车减速器限位检测故障
422. 关于集装箱装卸桥吊具故障以下说法错误的是（ A ）。
- A. 吊具的伸缩梁伸缩没有到位是故障可能显示20ft、35ft、40ft操作检测故障
B. 吊具出现伸缩未到位故障的原因可能是感应片位置变动
C. 吊具伸缩梁感应片位置变动时应调整感应片位置或角度
D. 吊具未伸缩到位可手动将吊具收回后让司机重新控制
423. 引起减速器有周期性震颤现象，从动轮特别明显的原因是（ D ）。
- A. 密封失效 B. 节距过小，齿侧间隙过小
C. 箱体变形 D. 节距过大，齿侧间隙超差
424. 钢丝绳在正常使用一段时间后，磨损量在安全标准范围内就开始出现断丝甚至断股，这种故障形式属于（ D ）。
- A. 弹性变形失效 B. 屈服失效 C. 脆性断裂失效 D. 疲劳断裂失效
425. 利用计算机的设备诊断技术4个工作程序中，首先要做的是（ D ）。
- A. 预报决策 B. 特征提取 C. 状态识别 D. 信号检测
426. 设备的（ A ）故障适合采用振动监测诊断技术。
- A. 滚动轴承 B. 工业阀门 C. 夹轮器 D. 断路器
427. 机械钢结构发生严重塑性变形的直接原因有经常超载使用和（ C ）。

-
- A. 检查疏忽 B. 高温天气工作 C. 瞬间受力过大 D. 存在微裂纹
428. 机械设备拆卸时，一般规律是按照先从外部拆到内部，从（D）拆到下部，先拆成组件，再拆成零件的顺序进行。
A. 里面 B. 外面 C. 下面 D. 上部
429. AVR 板是用来调节发动机的（D）。
A. 输出电流 B. 转速 C. 输入电压 D. 输出电压
430. 集装箱岸桥的起升高度从（A）算起。
A. 轨道面 B. 海平面 C. 地平面 D. 甲板
431. 露天作业门式起重机主要金属结构几年进行一次除锈刷漆（A）。
A. 1 年 B. 1 年半 C. 2 年 D. 3 年
432. 各绳夹均应拧紧至一定的紧度，以将钢丝绳直径压扁（B）左右为宜。
A. 1/2 B. 1/3 C. 1/4 D. 1/5
433. 如何处理门式起重机减速器滚动轴承间隙过小导致的发生高热现象（B）。
A. 重新安装轴承 B. 调整间隙 C. 更换轴承 D. 补充润滑脂
434. 各机构变频器接触器送不上电的原因是（B）。
A. 辅助继电器不能吸合导致 PLC 不能发出合闸指令
B. 机构线路接触器不能吸合导致 PLC 不能发出合闸指令
C. 急停开关合上导致 PLC 不能发出合闸指令
D. 机构运行到限位
435. 门式起重机的横梁在载荷作用下产生的变形属于（C）。
A. 拉伸变形 B. 剪切变形 C. 弯曲变形 D. 压缩变形
436. 扑救精密仪器火灾应使用（A）灭火器。
A. 二氧化碳灭火器 B. 干粉灭火器 C. 泡沫灭火器 D. 灭火弹
437. 静电电压最高可达（D），可现场放电，产生静电火花引起火灾。
A. 220 伏 B. 380 伏 C. 数千伏 D. 数万伏
438. 应急演练的基本任务是：检验、评价和保持（C）。
A. 消防设施 B. 疏散速度 C. 应急能力 D. 工作效率
439. 事故应急预案的建立有利于提高（C）。
A. 安全意识 B. 安全责任 C. 风险防范意识 D. 风险意识
440. GB6067-2010《起重机械安全规程》规定，起重机重要受力构件失去（D）时不应修复，应报废。
A. 强度 B. 刚度 C. 硬度 D. 整体稳定性
441. 为确保安全，起重机的起升机构必须采用（B）制动器。
A. 常开式 B. 常闭式 C. 综合式 D. 带式
442. 重复使用的危险化学品包装物、容器，使用前的检查记录应当至少保存（B）年。
A. 1 B. 2 C. 3 D. 4
443. 把钢件加热到临界温度上，经适当保温，然后随炉缓慢冷却的工艺称为（A）。
A. 退火 B. 正火 C. 回火 D. 调质
444. 在机械加工工艺过程中属于热加工的是（A）。
A. 锻造 B. 车削加工 C. 铣削加工 D. 磨削加工

-
445. 钢丝绳磨损超标导致破断，按故障发生与时间的关系分类及故障持续时间的长短分类，分别属于（ A ）。
- A. 渐进性故障和永久性故障 B. 突发性故障和永久性故障
C. 渐进性故障和间断性故障 D. 突发性故障和间断性故障
446. 对于机械设备钢结构的检查重点是（ A ）。
- A. 臂架系统 B. 大车系统 C. 小车系统 D. 起升系统
447. 对于机械设备滑环箱来说，下列不是主要故障现象的是（ A ）。
- A. 电缆外皮破损 B. 进水、受潮 C. 炭刷磨损 D. 端子松动
448. 下列不是机械设备电动机均匀过热的主要原因的是（ A ）。
- A. 定子硅钢片直接局部短路 B. 电源电压低
C. 过载 D. 电动机运转时间过长
449. 下列是岸桥吊具电缆跟随性变差原因的是（ A ）。
- A. 电缆力矩设定有问题 B. 电缆硬度降低
C. 电缆未通电 D. 天气影响
450. 下列属于岸桥偏差检测故障原因的是（ B ）。
- A. 起升和大车同时操作 B. 输入和输出信号跟随性变差
C. 重量验器存在误差 D. 机构运行速度变慢
451. 如果机械设备上的卷筒绳槽磨损量达原壁厚的（ A ）就需要更换。
- A. 15%~20% B. 5%~10% C. 15%~30% D. 25%~30%
452. 如果机械设备上的车轮踏面磨损达到轮圈厚度的（ A ）就需要更换。
- A. 15% B. 20% C. 10% D. 50%
453. 对工作性变幅机构的要求包括（ B ）。
- A. 载重水平位移，臂架力矩平衡
B. 载重水平位移，臂架自重平衡
C. 载重竖直位移，臂架自重平衡
D. 载重竖直位移，臂架力矩平衡
454. 载重水平位移的起升绳补偿法不包括（ B ）。
- A. 补偿滑轮组法 B. 组合臂架法 C. 补偿滑轮法 D. 补偿卷筒法
455. 变幅机构的传动方案包括（ D ）。
- A. 绳索滑轮组变幅驱动机构、曲柄连杆变幅驱动机构、齿条变幅驱动机构
B. 绳索滑轮组变幅驱动机构、曲柄连杆变幅驱动机构、液压驱动变幅机构、齿条变幅驱动机构
C. 曲柄连杆变幅驱动机构、液压驱动变幅机构、齿条变幅驱动机构
D. 绳索滑轮组变幅驱动机构、曲柄连杆变幅驱动机构、液压驱动变幅机构
456. 对于岸桥设备来说司机室故障显示屏上面的“OC”或者“UNBC”都是说明（ B ）。
- A. 断路器故障 B. 变频器故障 C. 接触器故障 D. 触发器故障
457. 对于岸桥设备来说，如果频繁起升报告制动器检测故障，很可能说明（ B ）。
- A. 操作手柄故障 B. 检测用接近开关故障 C. 制动片磨损 D. 操作手法有问题
458. 导致岸桥起升机构速度偏差的最大原因可能是（ A ）。
- A. 电动机编码器故障 B. 电动机故障 C. 减速器故障 D. 制动器故障
459. 如果岸桥的吊具倾转系统出现故障，那么下列选项中不是主要故障原因的是（ C ）。

-
- A. 倾转电动机故障 B. 线路故障 C. 手柄故障 D. 编码器故障
460. 对于设备上可编程控制器的故障，一般来说，只能采取（ A ）的措施。
A. 重新输入程序 B. 重新送电 C. 更换模块 D. 断电一段时间后再送电
461. 从故障统计来看，电动装卸机械的大多数电气故障都是（ A ）的故障。
A. 限位开关 B. 传感器 C. 编码器 D. 电缆
462. 对于设备上面使用的轴来说，一般弯曲度超过（ B ）mm/m 就需要校正或更换。
A. 0.2 B. 0.5 C. 2 D. 5
463. 如果岸桥报出大车制动器检测故障，那么下列不是主要原因的是（ B ）。
A. 限位开关故障 B. 电源故障
C. 限位开关松动 D. 限位开关对应的障碍铁位置错误
464. 皮带机上常见的防堆料保护装置不包括（ A ）。
A. 阻旋式 B. 电容式 C. 膜片式 D. 机械式
465. （ A ）轨道一般只用在中小型起重机的小车运行机构上。
A. 铁路 B. 方钢 C. 起重机专用 D. 工字钢
466. 弹性联轴器不适合（ A ）的场合。
A. 启动频繁 B. 经常正反转 C. 高速运转 D. 固定载荷
467. 绳索滑轮组变幅驱动机构传动的优点不包括（ C ）。
A. 构造简单 B. 自重轻 C. 效率高 D. 布置方便
468. 如果机械设备上的某机构减速器内部齿轮磨损严重，那么会出现（ A ）。
A. 该机构运行时好时坏 B. 该机构不能运行
C. 该机构运行中有冲击现象 D. 该机构运行正常
469. 如果机械设备上的滑轮径向磨损达到绳径的（ C ）就需要更换。
A. 15% B. 20% C. 25% D. 45%
470. 机械设备上的减速器如果底座螺栓松动，或者与其他部件连接轴不同轴，则会出现（ D ）现象。
A. 无法转动 B. 打齿 C. 转动不灵活 D. 振动
471. 机械设备上的减速器缺少润滑油或者润滑油过多，都会出现箱体（ A ）现象。
A. 发热 B. 振动 C. 噪声 D. 移位
472. 如果岸桥报左右电缆终点故障，而岸桥电缆卷盘还有五圈以上，则说明（ A ）。
A. 电缆卷盘凸轮限位开关故障 B. 电缆故障
C. 卷盘电动机故障 D. 司机操作不当
473. 如果岸桥起升机构高速轴的联轴器弹性体破损，那么只能选择（ A ）作为维修方法。
A. 停机更换 B. 停机检查 C. 继续使用 D. 加固后继续使用
474. 机械设备上的车轮轮缘磨损达到原厚度的（ A ）就需要更换。
A. 50% B. 20% C. 30% D. 10%
475. 机械设备上的齿轮磨损达到原厚度的（ A ）就需要更换。
A. 15%~25% B. 15%~45% C. 10%~20% D. 25%~45%
476. 如果机械设备上的减速器、制动器、联轴器等出现问题，那么可能产生（ A ）现象。
A. 动作迟缓或噪声 B. 无法动作 C. 无法停车 D. 不受控制
477. ARMG 自动化控制中，远程操作司机通过 DATAVIEW 选择吊具尺寸、（ B ）、大车贝位等信息，然后发送至 PLC，控制轨道吊进入自动化状态。

-
- A. 吊具高度 B. 小车列位 C. 目标箱区 D. 吊具角度
478. 自动化轨道吊在进程手动操作时，出现大车（B）故障，司机需观察大车车道上障碍物是否移除，确认安全后方可继续动车。
A. 减速限位失效 B. 超声波停止 C. 防撞动作并锁死 D. 纠偏失效
479. 对于岸桥大车轨道及轨道附近的人或物体采用相应的（D）探测技术进行识别，确保当岸桥大车移动时，轨道附近的人员安全同时避免大车撞到障碍物。
A. 红外 B. 激光 C. 声波 D. 雷达
480. 日常保养一般由司机、维护人员负责，主要内容是：（B）。
A. 检查、调整、更换、润滑 B. 检查、紧固、润滑、调整、清洁
C. 检查、调整、更换、修复 D. 检查、修复、润滑、调整、清洁
481. 引起接触器触点发热或烧毁的原因有（C）。
A. 变频器风机故障 B. 信号传递不准确 C. 触点压力不足 D. 触点接线断
482. 起重机钢丝绳跳出滑轮的主要原因是（A）。
A. 斜拉、斜吊 B. 起升过快 C. 重载 D. 轻载
483. 对起重机制动器的安全检查说法错误的是（B）。
A. 制动轮面凹凸不平度达1.5mm时应更换
B. 制动衬垫与制动轮的接触面积不应小于理论面积的80%
C. 制动闸瓦与制动轮的间隙不应超过1mm
D. 制动器必须每班检查
E. 制动弹簧出现塑性变形时应更换
484. 分析电缆受损的原因，下列说法错误的是（C）。
A. 机械损伤 B. 绝缘受潮 C. 通过电流过小 D. 过电压
485. 下列集装箱吊具不是按其结构特点分的是（B）。
A. 固定式吊具 B. 被从式吊具 C. 字母式吊具 D. 伸缩式吊
486. 集装箱就位时，要（B）。
A. 停顿 B. 对位 C. 平放 D. 重放
487. 分析岸边集装箱起重机主回路接触器不能接通的原因，下列说法错误的是（D）。
A. 操作手柄未放回零位 B. 紧急开关未复位
C. 控制电路熔断器烧断 D. 起升限位开关动作
488. 岸边集装箱起重机在悬臂大梁俯仰的终点位置附近不应设有（D）。
A. 减速限位开关 B. 终点限位开关
C. 极限限位开关 D. 机械限位开关
489. 岸边集装箱起重机在开机前应做好准备工作，下列说法错误的是（D）。
A. 检查大车轨道有无障碍物 B. 松开锚定装置
C. 松开夹轨器 D. 放下防爬靴
490. 岸边集装箱起重机司机在作业前，要确认作业环境，不需要确认（D）。
A. 指挥是否到位 B. 通讯是否畅通
C. 机械是否正常 D. 是否是空箱
491. 下列岸边集装箱起重机起重小车不是按牵引方式分的是（D）。
A. 自行式 B. 全绳索牵引式 C. 半绳索牵引式 D. 补偿牵引式
492. 岸边集装箱起重机紧急断电开关的安装位置，下列说法错误的是（B）。

-
- A. 至少应装设在大车行走车架 B. 至少应装设在走台上
C. 至少应装设在司机室 D. 至少应装设在俯仰机构操作室
493. 下列 (D) 不是岸边集装箱起重机的起升机构应配的安全装置。
A. 高度指示器 B. 限位保护 C. 超负荷保护 D. 缓冲装置
494. 岸边集装箱起重机的吊具应具有水平旋转、左右倾、前后倾功能，其倾斜和旋转角度通常按(C)考虑。
A. $\pm 1^\circ$ B. $\pm 3^\circ$ C. $\pm 5^\circ$ D. $\pm 10^\circ$
495. 岸边集装箱起重机的(B)不属于工作性机构。
A. 起升机构 B. 俯仰机构 C. 小车行走机构 D. 大车行走机构
496. 下列不属于岸边集装箱起重机大车行走机构的防风系固安全装置的是 (C) 。
A. 制动器 B. 防爬铁鞋 C. 防撞机构 D. 夹轨器
497. (C) 不属于起重机械的取物装置。
A. 抓斗 B. 集装箱吊具 C. 钢丝绳 D. 吊环
498. (C) 不是桥式起重机的工作机构。
A. 起升机构 B. 大车行走机构 C. 回转机构 D. 小车行走机构
499. 左右联动台中不是用于司机操作的有 (D) 。
A. 主令手柄 B. 按钮及指示灯 C. 液晶显示屏 D. 通讯模块
500. 下列 (C) 不是起重吊运指挥信号。
A. 手势信号 B. 指挥语言 C. 灯光信号 D. 音响信号
501. 属于起升的安全保护装置有 (C) 。
A. 高度指示器 低速保护 B. 超载保护 低速保护
C. 高度指示器 超速保护 D. 空载保护 超速保护
502. 岸边集装箱门式起重机机构应设的安全保护装置不包括 (C) 。
A. 起升上升至终点停止 B. 起升下降至终点停止
C. 上、下终点前加速 D. 起升上限极限限位
503. (D) 不是造成起重机电机烧损的主要原因。
A. 长期超载 B. 缺相 C. 电压偏低 D. 暂载率偏高
504. 起重机用电线电缆的选择应满足下述条件 (B) 。
A. 额定工作电压大于耐压 B. 采用多股铜芯导线
C. 电压损失应小于3% D. 导线截面积不应小于10平方毫米
505. 以下说法正确的有 (C) 。
A. 机械在作业过程中，可以进行维修保养工作
B. 负载状态下机械出现异常情况，可以擅自采用断、送控制电源的方式进行复位
C. 禁止私自调整、维修、拆卸电器设备
D. 可以将饭盒、饮料、水壶等物体放在工作台上
506. 对于机械设备滑轮故障的解决办法包括 (B) 。
A. 移动滑轮 B. 更换滑轮 C. 润滑滑轮 D. 润滑钢丝绳
507. 下列属于传感器信号传递故障主要原因的有 (A) 。
A. 安装位置不当 B. 电流异常 C. 电压异常 D. 线路扭结
508. 电动装卸机械电器柜当中，不是造成接触器噪声过大的原因是 (D) 。
A. 线圈过载 B. 磁流通路的触头表面脏污

-
- C. 磁力通路自动调整系统卡塞 D. 电压过大
509. 不属于制动器不产生压力、无法制动的原因是（D）。
- A. 溢流阀的阻尼孔堵塞 B. 滤油器堵塞 C. 油泵接头未拧紧 D. 制动片松动
510. 润滑不良或者超期使用联轴器，不会导致的故障有（C）。
- A. 联轴器半体内产生裂纹 B. 连接螺栓及销轴
C. 联轴器移位 D. 齿开联轴器轮齿磨损或折断
511. （C）不是机械设备减速器漏油的原因。
- A. 密封失效 B. 箱体变形 C. 剖分面平整 D. 螺栓松动
512. 对于电动装卸机械的通信故障，下列不是通信故障的处理方法的是（C）。
- A. 线路检修 B. 更换通信模块
C. 更换电源模块 D. 检查 PLC 之间的连接是否正常
513. （D）不是电动装卸机械通信系统故障的主要原因。
- A. 通信线路短路 B. 电源不可靠 C. 光纤系统故障 D. 天气恶劣
514. 不是影响触电伤害程度的因素有（D）。
- A. 电流的大小 B. 持续时间 C. 电流的途径 D. 电压的大小
515. 以下属于防止触电的技术措施的有（B）。
- A. 绝缘、屏护和间距 B. 加强防护
C. 装设漏电保护装置 D. 采用安全电压
516. 不属于电伤会在人体上留下明显伤痕的表现为（D）。
- A. 灼伤 B. 电烙印 C. 皮肤金属化 D. 碳化
517. 对于工频交流电，按照通过人体的电流大小而使人体呈现不同的状态，可将电流进行划分，有错的是（D）。
- A. 感知电流 B. 摆脱电流 C. 致命电流 D. 受伤电流
518. 触电事故是由电流形态的能量造成的事故，分为电击和电伤。下列触电事故伤害中，属于电击的是（D）。
- A. 电弧烧伤 B. 电烙印 C. 皮肤金属化 D. 跨步电压触电
519. 装卸作业前，调度人员应根据危险货物的联合国编号和实际情况，详细了解货种的（A），布置相关操作要求及防护措施，对性质不明的危险货物不能安排作业。
- A. 类别、特征、危险程度 B. 特征、危险程度、相关尺寸
C. 类别、特征、相关尺寸 D. 类别、危险程度、相关尺寸
520. 装卸运输危险物品时，严禁（A）和倾倒等不安全动作。
- A. 撞击、拖拉、滑跌、摔落 B. 撞击、拖拉、滑跌、轻放
C. 撞击、拖拉、斜吊、轻放 D. 拖拉、滑跌、斜吊、轻放
521. 吊运的组织工作，当涉及多个部门时，由调度部门召开相关部门参加的专题会议，编制（B）。
- A. 安全技术措施、技术要求 B. 安全技术措施、吊运的施工方案
C. 技术要求、工艺方案 D. 吊运的施工方案、工艺方案
522. 下列关于重大件及重心不规则货物吊运的现场管理要求描述不正确的是（D）。
- A. 全体作业人员必须遵守现场工作纪律
B. 服从命令，听从指挥，正确操作
C. 不得擅自离开工作岗位

-
- D. 所有装卸运输的机械、车辆及运输工具必须配装灭火器材
523. 下列关于危险货物装卸作业场地要求描述不正确的是（ C ）。
- A. 装卸作业场地要保持清洁干净
 - B. 禁明火作业，杜绝一切火种
 - C. 对禁用手机或对讲机的场所要有文字说明
 - D. 夜间必须保证有足够的照明显度
524. 因重心在起吊前不易准确判断，操作过程坠落及倾翻的危害性大，所以作业时要（ A ），服从指挥，杜绝急躁和武断。
- A. 轻、稳、准
 - B. 轻、稳、准、狠
 - C. 快、准、狠
 - D. 轻、稳、准、快
525. （ D ）不是重大件货物的特性。
- A. 笨重性
 - B. 成套性
 - C. 脆弱性
 - D. 冲击性
526. （ B ）不属于装卸作业人员从事危险货物作业应具备条件。
- A. 身体健康
 - B. 无近视
 - C. 无皮肤破损
 - D. 无禁忌证
527. 下列（ C ）可能导致轴承早期损坏的原因。
- A. 材料完整
 - B. 正确加工或者装配
 - C. 水分或者异物侵入
 - D. 经常润滑
528. 钢丝绳磨损将造成钢丝绳（ A ）。
- A. 表面退火
 - B. 韧性提高
 - C. 绳径放大
 - D. 表面耐磨性能增大
529. 下列（ C ）不是扇形齿轮变幅驱动机构的优点。
- A. 紧凑
 - B. 变幅平稳无冲击
 - C. 效率高
 - D. 质量小
530. 轴承过热，有异常声响，下列原因有错的是（ D ）。
- A. 轴承润滑不良或有杂质
 - B. 装配不良
 - C. 轴承磨损严重、损坏
 - D. 液压件或管路漏油
531. 以下启动方式属于异步电动机降压启动方式的有（ B ）。
- A. \triangle - γ 降压启动
 - B. 自耦变压器降压启动
 - C. 定子回路串电阻启动
 - D. 直接启动
532. 直流电动机制动的方法有机械制动和电磁制动两类。电磁制动的方法一般有（ B ）。
- A. 制动轮制动
 - B. 反接制动
 - C. 制动鼓制动
 - D. 制动盘制动
533. 下列不属于起升机构组成部分的有（ D ）。
- A. 驱动装置
 - B. 传动装置
 - C. 制动装置
 - D. 缓冲装置
534. （ B ）不是液压驱动变幅机构的优点。
- A. 结构最紧凑
 - B. 成本低
 - C. 质量最小
 - D. 运动平稳
535. 直流电动机机械制动是利用机械装置，使电动机在切断电源后迅速停转，常用方式有（ A ）。
- A. 制动器
 - B. 回馈制动
 - C. 反接制动
 - D. 能耗制动
536. 下列（ D ）不是制动器无法打开或者制动效果不明显的原因。
- A. 收揽电动机未工作
 - B. 摩擦力矩过小
 - C. 磁滞式联轴器收缆系统单向轴承损坏
 - D. 行走轮轴承损坏
537. 下列对钢丝绳变形磨损描述不正确的是（ A ）。
- A. 起重机起升钢丝绳相互打缠不会造成钢丝绳表面变形磨损

-
- B. 钢丝绳在滑轮上剧烈振动、冲击会造成钢丝绳表面变形磨损
C. 滑轮与卷筒中心偏斜而产生的咬绳现象会造成钢丝绳表面变形磨损
D. 卷筒表面的钢丝绳受到其他物体的撞击会造成钢丝绳表面变形磨损
538. 下列 (D) 不是 PLC 的编程语言。
A. 梯形图语言 B. 语句表 C. 控制系统流程图 D. C 语言
539. 闭环控制系统又称为反馈控制系统，一般包含以下部分： (D)。
A. 控制器、执行环节、位置、输入 B. 控制器、执行环节、位置、输出
C. 控制器、执行环节、输入、输出 D. 控制器、执行环节、位置、端子
540. (C) 不属于单向阀的作用。
A. 组成单向节流阀 B. 组成液压锁 C. 过滤 D. 背压
541. (C) 不是外啮合齿轮泵的优点。
A. 结构简单 B. 价格低廉 C. 压力高 D. 自吸性好
542. 液压传动系统混入空气后不会引起 (B)。
A. 系统工作不稳定 B. 渗漏 C. 振动 D. 爬行
543. (D) 不是液压油箱的作用。
A. 散热 B. 储存液压油 C. 分离油中的杂质 D. 储存液压能
544. 根据使用要求不同，国家标准规定配合分为 (A) 三类。
A. 间隙配合、过盈配合、过渡配合 B. 间隙配合、过盈配合、过量配合
C. 间隙配合、过量配合、过渡配合 D. 过盈配合、过量配合、过渡配合
545. 危险物品是指 (A)。
A. 易燃易爆物品、危险化学品、放射性物品等能够危及人身安全和财产安全的物品
B. 危险化学品、放射性物品
C. 易燃易爆物品
D. 放射性物品
546. 如风速已明确预计达到 (C) 以上或起重机不工作时，必须使用夹轮器将起重机固定在轨道上。
A. 15m/s B. 20m/s C. 25m/s D. 10m/s
547. 港口作业应当使用一、二类港机，停用三类港机， (C) 禁止使用。
A. 已到报废年限的港机 B. 存在重大缺陷的港机
C. 四类港机 D. 五类港机
548. 排除设备发生的临时故障的临时性修理，简称“ (B) ”也作为设备维护的内容之一。
A. 抢修 B. 临修 C. 应急维修 D. 故障维修
549. (D) 说明起重机本身能无困难地应付过载，证明起重机具有足够的静强度和整体稳定性。
A. 空载试车 B. 额定载荷试车 C. 超载动态试验 D. 超载静态试验
550. 电动装卸机械工作中常见的干摩擦现象和轴颈咬死事故中，大多是 (B)。
A. 磨料磨损 B. 粘着磨损 C. 腐蚀磨损 D. 微动磨损
551. 故障发生后并不对人、生产等产生影响，如牵引系统中不需制动时而出现制动的故障，是 (B) 故障。
A. 危险性 B. 安全性 C. 突发性 D. 渐发性

-
552. 危险货物必须存放在专用的危险品仓库内，一级易燃品、爆炸品堆高不超过（ B ）。
A. 1m B. 2m C. 3m D. 4m
553. 通过采集设备在用润滑剂的样品，以各种分析手段，获取润滑剂理化指标变化和零部件运行状态的信息的方法是（ C ）。
A、温度监测诊断技术 B、振动监测诊断技术
C、油液监测诊断技术 D、湿度监测诊断技术
554. 为保证起重机在工作或非工作时的航空和起重机安全，在起重机海侧梯形架顶端和前伸梁顶端设有（ C ）。
A. 夜间指示灯 B. 声光报警灯 C. 航空安全警告灯 D. 行走指示灯
555. 工作状态中的机械零件在（ D ）的作用下，会产生疲劳断裂失效。
A. 静载荷 B. 动载荷 C. 过载荷 D. 循环交变载荷

二、判断题（共200题）

1. （ × ）在装配图中，为了表示运动零件的运动范围或极限位置，可采用点画线画出零件极限位置上的外形图。
2. （ √ ）绘制不通的螺纹孔时，一般应将钻孔深度与螺纹部分的深度分别画出。
3. （ √ ）楔键与槽的顶面、底面接触，应画一条直线。
4. （ × ）在一对标准齿轮互相啮合时，两齿轮的齿根圆应相切。
5. （ √ ）在装配图中，零件的部分工艺结构如倒角、圆角、退刀槽等允许不画。
6. （ √ ）以剖视图表示内、外螺纹的连接时，其旋合部分应按外螺纹的画法绘制，大径线和大径线对齐，小径线和小径线对齐，其余部分仍按各自的画法表示。
7. （ × ）装配图中相邻两个零件的接触面和配合面，规定分别画出轮廓线。
8. （ √ ）在一对标准齿轮互相啮合时，两齿轮的分度圆应相切。
9. （ √ ）所谓基本回路，就是指由若干个液压元件所组成的且能完成系统某一特定功能的典型油路。
10. （ √ ）旁路节流调速回路在液压缸正常运动时，只有节流功率损失，而无溢流功率损失，因此效率较高，发热较少。
11. （ √ ）在液压系统中使两个或两个以上的液压缸，在运动中保持相同位移或相同速度的回路称为同步回路。
12. （ √ ）泵实际工作压力取决于外负载。
13. （ × ）液压系统工作压力的大小是由溢流阀决定的。
14. （ √ ）双泵供油的快速运动回路常用在执行元件快进和工进速度相差较大的场合，特别是在机床中得到了广泛的应用。
15. （ √ ）快速运动回路的功用在于使执行元件获得尽可能大的工作速度，以提高劳动生产率并使功率得到合理的利用。
16. （ × ）进油路节流调速回路中液压缸的运动速度与节流阀通流面积成反比。
17. （ × ）泵实际工作压力取决于泵自身。
18. （ × ）调速回路的功用在于使执行元件获得尽可能大的工作速度，以提高劳动生产率并使功率得到合理的利用。
19. （ √ ）旁油路节流调速回路中液压缸的运动速度与节流阀通流面积成反比。

-
20. (×)如果要求各液压缸根据工作需要按照一定的顺序依次动作，可采用同步回路。
21. (√)齿轮泵是液压泵中结构最简单的一种泵，而且抗污染能力强。
22. (×)叶片泵是通过柱塞在柱塞孔内运动来实现吸油和排油的。
23. (√)溢流阀和卸荷阀都属于压力控制阀。
24. (√)齿轮泵有外啮合和内啮合两种，外啮合齿轮泵应用较广。
25. (×)设备润滑系统油路堵塞的主要原因是油路密封不良。
26. (×)在控制系统中，作用于系统的激励信号定义为系统的输出信号。
27. (√)误差信号是指系统输入量的实际值与期望值之差，简称误差。
28. (√)开环控制系统是指系统只有输入量的向前控制作用，输出量并不反馈回来影响输入量的控制作用，即系统的输出量对系统的控制作用没有影响。
29. (√)闭环控制系统利用了负反馈获取偏差信号，利用偏差产生控制作用去克服偏差；这种控制原理称为反馈控制原理。
30. (√)热继电器是能够起到过载保护的器件。
31. (×)由系统（或元件）输出端取出并反向送回系统（或元件）输入端的信号称为偏差信号。
32. (√)被控对象是指自动控制系统中需要进行控制的设备或生产过程。
33. (×)在自动控制系统中，开环控制系统的输出端与输入端之间存在反馈回路，输出量可以反馈到输入端，输出量反馈与输入量共同完成控制作用。
34. (√)在自动控制系统中，闭环系统的精度主要取决于控制信号的标定精度、控制装置参数的稳定程度以及外部扰动因素。
35. (√)系统是由被控对象和自动控制装置按一定方式连接起来的，以完成某种自动控制任务的有机整体。
36. (√)偏差信号是指参考输入与主反馈信号之差。
37. (×)控制系统按照是否设有反馈环节，可以分为两类：一类是反馈控制系统，另一类是闭环控制系统。
38. (×)开环控制系统中，信号由输入量流至输出量的通道称为正向通道，信号从输出量流至输入量比较环节的通道称为反馈通道。
39. (√)在电气控制中，利用接触器的触点实现联锁控制称电气联锁。
40. (×)闭环控制系统中信号由输入量流至输出量的通道称为反馈通道。
41. (√)在自动控制系统中，妨碍控制量对被控量进行正常控制的所有因素称为扰动量。
42. (√)开环系统的精度主要取决于控制信号的标定精度、控制装置参数的稳定程度以及外部扰动因素。
43. (√)开环系统的优点是结构简单，系统稳定性好，调试方便，成本低。
44. (×)PLC 梯形图中的继电器、定时器、计数器是物理器件。
45. (×)可编程控制器软硬件功能强大，运行稳定可靠，但使用和维护不方便。
46. (√)装配不当或者使用不当可能增加保持架与滚动体之间的摩擦。
47. (√)当制动轮的温度短时间内升到 300–400°C 时，需及时停车。
48. (×)为了防止胶合，应采用高黏度的齿轮润滑油，已胶合的齿轮可以继续使用。
49. (√)轴承润滑不良或者异物侵入以及过载等原因都可能导致轴承早期损坏。
50. (√)设备在使用（或闲置）过程中会逐渐发生磨损，磨损分有形磨损和无形磨损两

种形式。

51. (√)当载荷超过滚动轴承或者滚动体的强度极限时会引起滚劫轴承零件的破裂。
52. (×)在条件许可的情况下,为了减少钢丝绳疲劳损伤,应尽可能使卷筒和滑轮的直径减小。
53. (√)应经常检查齿根部位是否有疲劳裂纹出现,发现后应及时更换。
54. (×)轴承异常磨损、刮伤、拉毛等故障发生后仍然可以使用。
55. (√)钢丝绳失效的主要原因是钢丝绳的磨损、疲劳、锈蚀、变形、冲击等。
56. (√)一般的危险货物,由作业指导员监督指挥安全装卸;危险性达到一级的危险货物,作业调度部门通知安全部门协助监督。
57. (√)所谓制动器失灵,就是控制器手柄转到零位,吊钩或车体仍在运行。
58. (×)在装卸运输棉、麻、糖、油料、弹药等易燃易爆危险货物时,可使用高压电灯照明作业。
59. (√)遇雷雨大风天气或附近发生火警要停止作业。
60. (√)严禁被吊重物从人员上空穿越,所有大员不得在被吊重物下逗留、观看或随意走动。
61. (×)起升机构失灵,就是指控制器手柄处于某一上升位置时,负载却机速下降,达到自由坠落的速度。
62. (×)重物吊运时要保持平衡,应尽可能避免振动和摇摆,作业人员应选择合适的下风位置及随物护送的路线,注意提示逗留人员和车辆避让。
63. (√)重大件货物的附件较为脆弱,极易因吊装不慎而造成破碎损坏事故。
64. (√)毒害品装卸船作业时,要挂好足够大的安全网(布),以防止有毒物品跌落港池而污染水源。
65. (×)装卸危险货物时,遇有雷鸣、电闪或附近发生火警,应立即监护作业。
66. (√)在危险货物装卸运输过程中使用过的机械、工具等应在作业现场进行彻底清理,以防止引起灾害性事故。
67. (×)凡在港内装卸运输大型危险货物,都必须指定两人沿途负责安全护运,同时制定相应安全措施。
68. (×)对经常出现故障的设备元件,司机可建议维修人员将其拆除,以免影响作业。
69. (×)台虎钳可以借助其他工具加力去扳紧手柄。
70. (×)在钻床上钻孔时,可以两人或多人大人同时操作。
71. (×)普通铰杠主要用于攻工件凸台旁边的螺纹孔或机体内部的螺纹孔。
72. (√)在使用电工用钢丝钳前,应检查钢丝钳绝缘是否良好,以免带电作业时造成触电事故。
73. (×)用台虎钳进行强力作业时,应尽量使力背向固定钳身。
74. (×)砂轮机的旋转方向要正确,只能使磨屑向上飞离砂轮。
75. (√)使用试电笔验电时,要防止手指触及笔尖的金属部分,以免造成触电事故。
76. (×)在使用电工用钢丝钳带电剪切导线时,可以用力口同时剪切不同电位的两根线。
77. (√)电烙铁金属外壳必须接地。
78. (×)钻孔时,检验工件和变换转速可不在停车状态下进行。
79. (√)锉刀按用途分为普通锉、特种锉和整形锉三类。

-
80. (√) 锯条的长度规格是以两安装孔的中心距来表示。
81. (√) 试电笔使用前，必须在有电源处进行测试，以证明该试电笔良好，方可使用。
82. (×) 在使用旋具带电作业时，手可以触及旋具的金属杆。
83. (√) 在使用电工用钢丝钳带电剪切导线时，不得用刀口同时剪切不同电位的两根线（如相线与零线、相线与相线等），以免发生短路事故。
84. (√) 使用台钻钻通孔时工件底面应放垫块，以防止钻坏工作台或台虎钳的底平面。
85. (×) 使用试电笔验电时，要防止手指触及笔尾的金属部分，以免造成触电事故。
86. (√) 使用电工用旋具时，为防止金属杆触到人体或邻近带电体，金属杆应套上绝缘管。
87. (√) 尖嘴钳因其头部尖细，适用于在狭小的工作空间操作。
88. (√) 剥线钳是专用于剥削较细小导线绝缘层的工具。
89. (×) 焊接完毕，可以将电烙铁放置于木架上。
90. (√) 电动装卸机械的机构控制电路无法送电或者运行中突然停止动作，其原因有很多共同点。
91. (√) 如果因为急停按钮被意外拍下导致设备停止运行，只需要恢复该按钮状态即可。
92. (√) 电动装卸机械的驱动器故障属于难以处理的电气故障。
93. (√) 所谓失控，就是电动机处于通电情况下，控制器却失去了对机构的正常控制作用。
94. (√) 电动装卸机械的通信故障属于故障率低的故障。
95. (×) 电动装卸机械某机构的位置超出正常工作范围，不会引发动作停止。
96. (×) 机械设备上面的各种螺栓，松动的无所谓，缺失的必须补齐。
97. (√) 经常超载使用和瞬间受力会导致机械设备钢结构的塑性变形。
98. (√) 远程操控司机作业除执行《桥吊安全操作规程》外，还需经过《岸桥远程操作培训》。
99. (×) 超限箱及舱盖板可以使用远程半自动作业。
100. (√) 远控司机作业时应密切监视显示器内各画面动态，起升吊具平稳、下落吊具轻准，眼随吊具轨迹、余光了望周边环境。
101. (×) 移动大车时，只需对显示器监控画面提供的各视角图像进行认真确认，即可行走。
102. (√) 装卸工人上下吊具或人笼，操作司机应将吊具放置在地面（或甲板上）安全位置，做到吊具平稳、钢丝绳微松弛，与指挥手进行二次确认后方可进行搭载操作。
103. (×) 俯仰动作时只需停好小车位置，按下一键俯仰上升即可。
104. (×) 作业前进行 SPSS 船型扫描，并确认扫描成功后，即可开始执行半自动作业。
105. (√) 作业过程中远控司机需关注潮汐变化，安全高度线根据实际需要随时调整。
106. (√) 作业中出现设备异常或故障时应立即停机，通知相关技术人员处理，并将故障信息记录于桥吊远程作业日志内。
107. (√) 登录系统后司机不得离开远程操作岗位，作业中遇到断电情况，应将手柄归零，司机不得离开操控台。
108. (√) 岸桥运行过程中发生故障时司机应发出警告信号停止作业并报告。
109. (√) 当吊具的 4 个锁销全部处于全开锁或全闭锁位置时，起升机构才允许动作。

-
110. (×) 起吊集装箱时，只要确认开闭锁灯和顶销灯亮就可以工作了。
111. (√) 起重机的额定起重量，就是起重安全作业时最大允许吊起的重量。
112. (×) 起重机的工作级别取决于起重机的额定起重量，额定起重量大，其工作级别一定大。
113. (√) 如遇集卡对位系统 (CPS) 故障时，需与桥下指挥手确认集卡由人工对位，方能采用“集卡强制到位”进行作业。
114. (×) 机械故障时未得到工程部允许可以随意动用故障复位。
115. (√) 旁路使用须在工程部人员指挥下，且到现场确认安全的情况下，才能进行触摸屏及操作台的非常规操作。
116. (√) 远程操作指挥指令一切均以对讲机为准，如遇指挥信号不好或指挥信号不明应及时反馈或暂停作业，待指令明确方能作业。
117. (√) 自动运行过程中，如遇影响安全特殊情况下可以通过使用小车手柄或大车手柄来打断自动运行过程。也可以拍下“紧停开关”。
118. (×) 作业前无需确认显示器画面中各观察视角是否对位正常。
119. (×) 远程作业中，箱子需要放回初始位置时，可通过定位数据，手动执行操作。、
120. (√) 集卡号识别通过 RFID 技术，视频自主读取卡内的车牌号、箱号、空重数据等来实现远控设备智能操作。
121. (√) 远控操作司机在进行吊、放箱作业时应时刻通过监控摄像头对作业环境进行严密观察，确保作业环境安全后方可作业。
122. (×) 软件功能界面设有的“导航区”包括：场桥设备管理操作台管理作业指令管理监控管理信息查询信息设置。
123. (√) 手动模式”表示远控的所有操作都是司机纯手动操作，此状态下无法自动执行作业指令，一般在故障过转道等特殊情况下使用。
124. (√) 视频出现卡顿，延时现象，画面丢失，画面黑屏时禁止大车行走。及时联系工程部解决。
125. (×) 由于恶劣天气导致摄像头表面有雾气，水珠，情况不严重可正常作业。
126. (√) 限位旁路分为常规限位旁路和大车限位旁路。
127. (√) 限位旁路一般吊具不能动作或吊具放地面时使用。
128. (×) 监控台按下总紧停所有远控龙门吊都会停止作业。
129. (×) 监控台紧停可以随意按下。
130. (×) 巡机检查如遇恶劣天气，可以通过监控视频进行检查。
131. (×) 巡机检查过程中发现异常，先作业，再报工程部检查。
132. (×) 远控司机在作业中，发现识别箱号与实际箱型箱号不符，可通过调取吊具针孔摄像头观察箱号。
133. (√) 作业中，通过摄像头观察到拖车司机下车或场地内有人员时，立即停止作业并向值班调度报告。
134. (√) 在大车行走前必须确认海陆侧轨道有无人员. 集卡及其他障碍物，有异常应立即停止操作并汇报处理。
135. (√) 作业完毕后整理台面，保持台面清洁。整理好远控相关运行数据记录，填写好运行日志，执行交接班制度。
136. (√) 遇到大风. 台风期间按《抗台防台条例》做好其它防范措施，塞入防爬楔块，

-
- 检查机械激光传感器及摄像头等外置附件紧固情况后切回本地锚定。
137. (×)远控司机正在进行装卸作业时,因有自动操作保护装置系统可随时解除绑定退出远控系统。
138. (√)回退命令是在执行了某一个命令后,发现操作有误,需要回退到上一步的操作状态。
139. (√)雷雨、大风期间,场地安排专人对停机设备进行木鞋塞放及门窗关闭情况检查。
140. (×)在恶劣天气情况下,巡机检查不用检查,只要跟上一班交接好,确保安全后可以作业。
141. (√)在实际电路中,当交流电流过零时,是电路开断的最好时机,因为此时线路中储存的磁场能量接近于零。
142. (√)过电流继电器线圈有断路会导致大车电机不动。
143. (√)门式起重机大车机构主要靠电力供能。
144. (√)为保障元件的功能不出故障及模板不损坏,检修 PLC 必须用保护装置及认真做好防静电准备工作。
145. (√)每半年或季度检查 PLC 柜中接线端子的连接情况,若发现松动的地方及时重新紧固连接。
146. (×)三相异步电动机的端电压按不同规律变化,变频调速的方法具有优异的性能,适应于不同的负载。
147. 雷击时,如果作业人员孤立处于暴露区并感到头发竖起时,应该立即双膝下蹲,向前弯曲,双手抱膝。(对)
148. (×)电器设备在发生火灾时不应该用干粉灭火。
149. (√)对于单台起重机械,电源开关的分断能力应足以切断功率最大驱动装置在转子堵转条件下的最大电流与其他可能同时运转的各驱动装置额定运行电流之和。
150. (×)每台起重机械只需一个可从操作控制站操作的起重机开关,用于紧急停止所有运动驱动装置。
151. (×)人员触电后已经没有脉搏和呼吸,就可以判定死亡。
152. (×)在紧急情况下,能切断起重机总控制电源的装置是连锁开关。
153. (√)三相三线制电路中可用二瓦计法测量三相负载功率。在不对称三相四线制电路中,可用三瓦计法测量三相负载功率。
154. (√)PLC 的输入输出模块内部一般通过光电耦合器与外部电路进行隔离。
155. (√)变压器原、副边共用一个绕组,使低压绕组成为高压绕组的一部分,就称为自耦变压器。
156. (√)在室内安装的起升电机,其保护等级不低于 IP23,在室外应到 IP54。
157. (√)集装箱岸桥的小车电机要求具备瞬时过载力矩大于 2 倍额定力矩。
158. (×)门式起重机的主变压器气体保护动作了,仍可以正常生产作业。
159. (√)变压器故障不一定就会发出异味。
160. (√)由于急停开关合上导致 PLC 不能发出合闸指令会造成总电源接触器送不上电。
161. (√)由于空气开关合上导致 PLC 不能发出合闸指令会造成总电源接触器送不上电。
162. (√)卷盘式龙门吊大车电缆卷盘变频器报 PGO 是凸轮限位故障。
163. (√)雷击会导致供电系统保护性跳闸。
164. (√)门式起重机任一紧停开关动作都会导致主控制回路电源断开。

-
165. () 门式起重机热继电器断开导致倾转机构没有动作，需查明原因后，复位热继电器。
166. () 编码器光栅污染会使信号输出幅度下降，必须用脱脂棉沾无水酒精轻轻擦除油污。
167. () 编码器在拆卸安装过程中为安装牢固，要用锤敲打。
168. () 任何电气设备未经检查证明无电之前，应一律认为有电，不得乱动。
169. () 更换保险丝时，应切断电源，切勿带电操作。
170. () 风机外壳必须保证有效接地。
171. () 风机电机会标明运转方向。
172. () 机械限位的摇臂可以单独更换。
173. () 每个保护限位的保护功能是独立的。
174. () 交流电的电磁阀接线时，可不考虑正负极。
175. () 随着重量传感器的结构形式、量程的不同，每只称重传感器的输入电阻值和输出电阻值在制造过程中会产生一定的差异。
176. () 起升凸轮限位的上停止限位动作时，上减速限位也必须动作。
177. () 起升冲顶限位开关为起升行程安全的最后一道保护。
178. () 用指针式万用表去测二极管时，红表笔接二极管的正极，黑表笔接二极管的负极，此时测得的阻值才是二极管的正向导通阻值。
179. () PLC一般能为外部传感器提供直流电源。
180. () 检查变频器绝缘电阻是否在正常范围内[所有端子与接地端子]，注意不能用兆欧表对线路板进行测量，否则会损坏线路板的电子元器件。
181. () 需定期对变频器负载进行接地检查。
182. () 单相机械式电度表有电压线圈和电流线圈两种线圈。
183. () 手摇兆欧表使用前可长时间做短路试验。
184. () 熔断器是指当电流超过规定值时，以本身产生的热量使熔体熔断，从而断开电路的一种电器。
185. () 接触器比中间继电器更能适应高频率的断开、接通动作。
186. () CPU是中央处理器的英文简写。
187. () 随机读写储存器[RAM]在掉电的情况下储存的数据会丢失。
188. () 随机读写储存器[RAM]在掉电的情况下储存的数据不会丢失。
189. () 电流会产生三种作用，他们是热作用、化学作用和磁力作用。
190. () 接地与接零的作用都是安全保护。
191. () 起重机电器部分起火时，可以用水扑灭。
192. () 起重机必须设置紧急断电开关，在紧急情况下，应能切断起重机的总电源。
193. () 重大隐患是指危害和整改难度较大，无法立即整改排除，需要全部或者局部停产停业，并经过一定时间整治方能排除的隐患。
194. () 起升高度是指起重机取物装置上下极限位置之间的距离。
195. () 危险品箱子可以放在普通箱区。
196. () 司机操作当中做到精准平稳操作，杜绝频繁瞬动跳跃式推挡。
197. () 门式起重机大车起步过程中直接全速起步。
198. () 门式起重机作业时，司机可利用极限位置限制器紧急停车。

199. (√) 门式起重机超限箱作业过程中，司机严禁用抛物线联动操作。

200. (×) 公司员工可以因工作需要随意进出箱区。